
Exécution efficace de programmes ReactiveML

Louis Mandel Cédric Pasteur

Collège de France
École normale supérieure
INRIA Paris-Rocquencourt

JFLA 2014

ReactiveML

Un langage de programmation de systèmes interactifs :

- ▶ un langage généraliste
- ▶ modèle de concurrence coopératif

Exemples de programmes ReactiveML :

- ▶ une solution du concours ICFP 2013
- ▶ “Carrés Noir et Blanc” de Roger Vilder
http://www.rogervilder.com/projets/carre_16.html

```
let process sum state delta =  
  loop  
    emit state (last ?state +. delta);  
    pause  
  end  
val sum: (float, float) event -> float -> unit process
```

Pompe

```
let process incr_decr state delta =  
  
  let rec process incr =  
    do run sum state delta  
    until state(x) when x >= 1. -> run decr done  
  
  and process decr =  
    do run sum state (-. delta)  
    until state(x) when x <= 0. -> run incr done  
  
  in  
  run incr  
  
val incr_decr: (float, float) event -> float -> unit process
```

Pompe

```
type dir = Up | Down | Left | Right
```

```
let process draw dir x y size state =
```

```
  loop
```

```
    await state(p) in
```

```
    begin match dir with
```

```
      | Up -> Graphics.fill_rect x y size (size *: p)
```

```
      ...
```

```
    end
```

```
  end
```

```
val draw:
```

```
  dir -> int -> int -> int -> ('a, float) event ->
```

```
  unit process
```

Pompe

```
let process pump dir x y size state delta =  
  run incr_decr state delta ||  
  run draw dir x y size state
```

```
val pump:
```

```
dir -> int -> int -> int -> (float, float) event -> float ->  
  unit process
```

```
let rec process splittable split dir x y size init =
  signal state default 0. gather (+.) in
do
  emit state init;
  run pump dir x y size state (random_speed ())
until split ->
  run cell split x y size (last ?state)
done
and process cell split x y size init =
let size_2 = size / 2 in
run splittable split Left x y size_2 init ||
run splittable split Down (x + size_2) y size_2 init ||
run splittable split Up x (y + size_2) size_2 init ||
run splittable split Right (x + size_2) (y + size_2) size_2 init
```

ReactiveML

Langage généraliste similaire à Caml

Concurrence synchrone similaire à Esterel

- ▶ instants logiques
- ▶ composition parallèle synchrone
- ▶ diffusion instantanée d'événements

Extension réactive de Boussinot

- ▶ création dynamique de processus
- ▶ **ordonnancement dynamique**

ReactiveML

Langage généraliste similaire à Caml

Concurrence synchrone similaire à Esterel

- ▶ instants logiques
- ▶ composition parallèle synchrone
- ▶ diffusion instantanée d'événements

Extension réactive de Boussinot

- ▶ création dynamique de processus
- ▶ **ordonnancement dynamique**

Concurrence avec des continuations [Wand, LISP 1980]

ReactiveML

Principes de l'implantation

Compilation

ReactiveML :

$e ::= x \mid c \mid (e, e) \mid \lambda x.e \mid e e \mid \text{rec } x = e \mid \text{process } e \mid \text{run } e \mid \text{pause}$
| $\text{let } x = e \text{ and } x = e \text{ in } e \mid e; e \mid \text{signal } x \text{ default } e \text{ gather } e \text{ in } e$
| $\text{emit } e e \mid \text{await immediate } e \mid \text{await } e(x) \text{ in } e \mid \text{present } e \text{ then } e \text{ else } e$

Compilation

ReactiveML :

$e ::= x \mid c \mid (e, e) \mid \lambda x.e \mid e e \mid \text{rec } x = e \mid \text{process } e \mid \text{run } e \mid \text{pause}$
| $\text{let } x = e \text{ and } x = e \text{ in } e \mid e; e \mid \text{signal } x \text{ default } e \text{ gather } e \text{ in } e$
| $\text{emit } e e \mid \text{await immediate } e \mid \text{await } e(x) \text{ in } e \mid \text{present } e \text{ then } e \text{ else } e$

\mathcal{L}_k : un langage à base de continuations

$k ::= \text{end} \mid \kappa \mid e_i.k \mid \text{present } e_i \text{ then } k \text{ else } k \mid \text{run } e_i.k$
| $\text{signal } x \text{ default } e_i \text{ gather } e_i \text{ in } k$
| $\text{await immediate } e_i.k \mid \text{await } e_i(x) \text{ in } k$
| $\text{split } (\lambda x.(k, k)) \mid \text{join } x i.k \mid \text{def } x \text{ and } x \text{ in } k \mid \text{bind } \kappa = k \text{ in } k$

$e_i ::= x \mid c \mid (e_i, e_i) \mid \lambda x.e_i \mid \text{rec } x = e_i \mid \text{process } \Lambda \kappa.k$
| $\text{signal } x \text{ default } e_i \text{ gather } e_i \text{ in } e_i \mid \text{emit } e_i e_i$

CPS partielle

Séparation des expressions instantanées et réactives :

$$\frac{}{k \vdash c} \quad \frac{}{1 \vdash \text{pause}} \quad \frac{0 \vdash e_1}{k \vdash \lambda x. e_1} \quad \frac{1 \vdash e_1}{k \vdash \text{process } e_1} \quad \dots$$

Traduction de ReactiveML vers \mathcal{L}_k :

$$C[\text{process } e] = \text{process } \Lambda \kappa. C_\kappa[e]$$

$$C_k[e_1; e_2] = C_{(C_k[e_2])}[e_1]$$

$$C_k[e] = C[e].k \quad \text{si } 0 \vdash e$$

...

Runtime

Structures de données :

- ▶ *current* : ensemble des continuations à exécuter à l'instant courant
- ▶ *next* : ensemble des continuations à exécuter à l'instant suivant
- ▶ *wait* : ensemble des files d'attente sur les signaux

Exécution :

- ▶ exécuter le contenu de l'ensemble *current*
- ▶ préparer la réaction de l'instant suivant (réaction de fin d'instant) :
 - ▷ réagir à l'absence, récupérer la valeur des signaux, ...
 - ▷ transférer *next* dans *current*

ReactiveML

Implantation

Plongement dans OCaml

Programme source :

```
let process sum state delta =  
  loop  
    emit state (last ?state +. delta);  
  pause  
end
```

Code généré (après pretty-print) :

```
let sum state delta k =  
  rml_loop  
    (fun k ->  
      rml_emit_v_e state (fun () -> rml_last state +. delta)  
      (rml_pause k))
```


ReactiveML comme une bibliothèque

```
type 'a step = 'a -> unit
```

```
val rml_compute : (unit -> 'a) -> 'a step -> 'b step
```

```
val rml_pause : unit step -> 'a step
```

```
val rml_await_immediate :
```

```
  (unit -> ('a, 'b) event) -> unit step -> 'c step
```

```
val rml_await_all :
```

```
  (unit -> ('a, 'b) event) -> ('b -> unit step) -> 'c step
```

```
...
```

Implantation de la bibliothèque : rml_compute

L'expression ReactiveML :

```
print_string "hello"; print_newline ()
```

se traduit avec la continuation k en :

```
rml_compute (fun () -> print_string "hello"; print_newline ()) k
```

La fonction rml_compute est définie par :

```
let rml_compute e k = (fun _ -> k (e ()))
```

Implantation de la bibliothèque : `rml_await_immediate`

L'expression ReactiveML :

```
await immediate !s
```

se traduit avec la continuation `k` en :

```
rml_await_immediate (fun () -> !s) k
```

La fonction `rml_await_immediate` est définie par :

```
let rml_await_immediate expr_evt k =  
  (fun _ -> Runtime.on_event (expr_evt()) k ())
```

Gestion des signaux

Un signal est représenté par :

- ▶ son état : n
- ▶ une file d'attente "inter-instant" : wa
- ▶ une file d'attente "intra-instant" : wp

`on_event ev k` exécute `k` à l'émission de `evt`.

```
let on_event (n, wa, wp) k =  
  if Event.status n then k () else wa := k :: !wa
```

Gestion des signaux

`on_event_or_next ev f_ev f_n` exécute

- ▶ `f_ev` si le signal est émis,
- ▶ sinon exécute `f_n` à l'instant suivant.

```
let on_event_or_next (n, wa, wp) f_ev f_n =  
  let act () = if is_eoi () then next := f_n :: !next else f_ev () in  
  if Event.status n then f_ev ()  
  else (wp := act :: !wp; weoi := wp :: !weoi)
```

ReactiveML

Suspension et préemption

Préemption:

```
let rec process resetable r p =  
  do  
    run p  
  until r -> run resetable r p done
```

Préemption:

```
let rec process resetable r p =  
  do  
    run p  
  until r -> run resetable r p done
```

Suspension:

```
let rec process suspendable s p =  
  control  
    run p  
  with s done
```


Difficulté

Conserver la structure du programme

```
signal s, k in
do
  pause
  ||
  await s
until k done
||
emit k
```

Arbre de contrôle

Structure de données qui :

- ▶ conserve la structure des préemptions et suspensions
- ▶ associe une liste *next* à chaque noeud de l'arbre

```
type control_tree =  
  { kind: control_kind;  
    mutable cond: (unit -> bool);  
    mutable children: control_tree list;  
    mutable next: next; ... }
```

```
and control_kind =  
  Top  
  | Kill of unit step  
  | Susp  
  ...
```

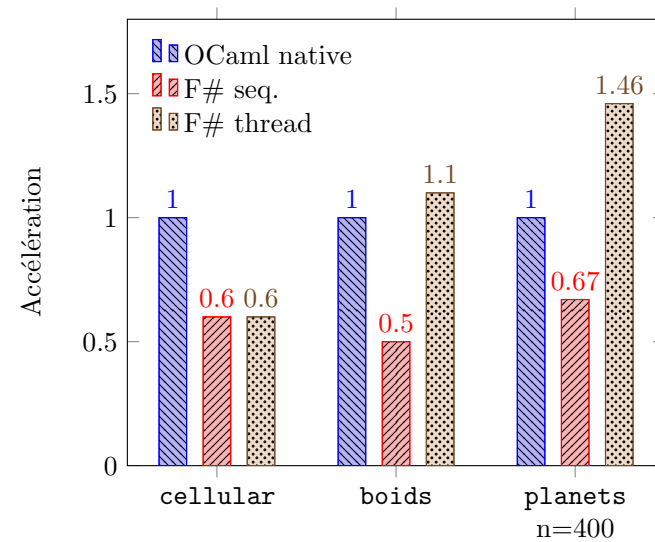
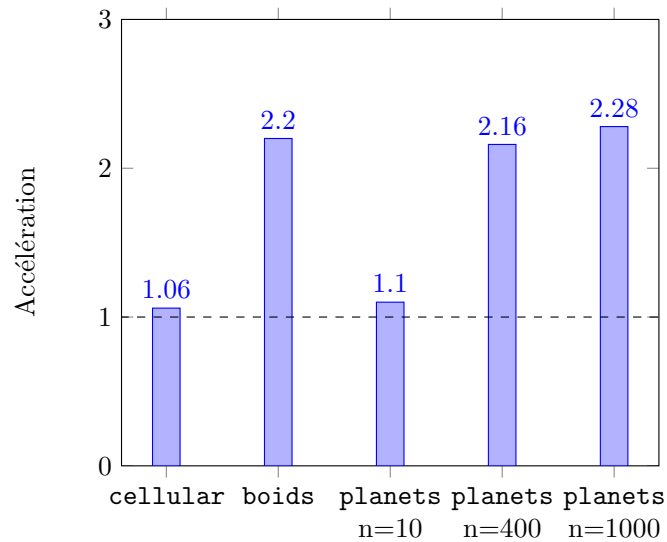
Conclusion

Génération de code séquentiel

- ▶ profite des outils : `ocamlopt`, `js_of_ocaml`, ...

Génération de code parallèle

- ▶ F# avec vol de tâches



<http://reactiveml.org>