



Software Analyzers

ALIAS: POINTEURS ESPIONNÉS EN SÉRIE

UN ANALYSEUR DE POINTEURS « LÉGER » POUR C

Tristan Le Gall², Jan Rochel², Florian Faissole¹,
Julien Signoles², Denis Cousineau¹

30 janvier 2024 @ JFLA 2024

1) Mitsubishi Electric R&D Centre Europe, Rennes, France (MERCE)

2) Université Paris-Saclay, CEA, List, Palaiseau, France



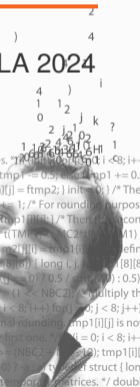
list

université
PARIS-SACLAY



MITSUBISHI
ELECTRIC

Changes for the Better







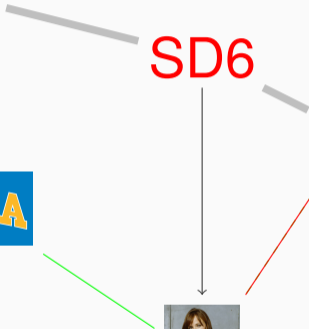
SD6





Alliance
des 12

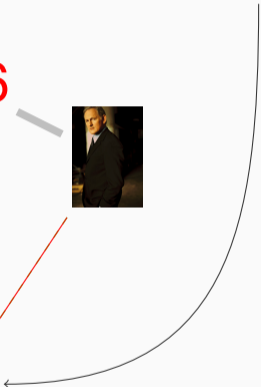
SD6





Alliance
des 12

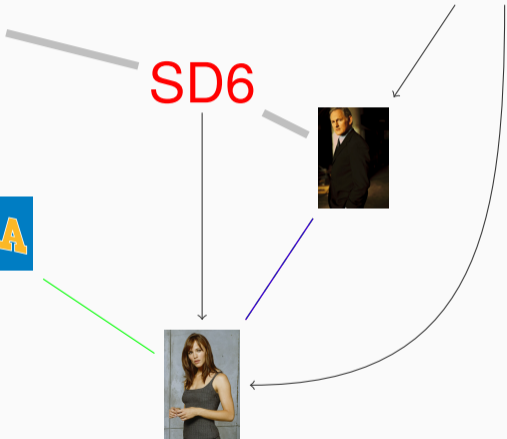
SD6





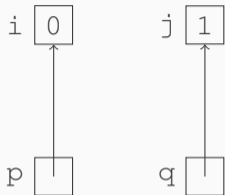
Alliance
des 12

SD6



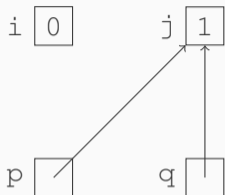
i 0 j 1

```
int i = 0, j = 1;
```



```
int i = 0, j = 1;
```

```
int *p = &i, *q = &j;
```

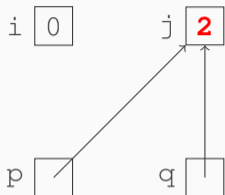
```
int i = 0, j = 1;
```

```
int *p = &i, *q = &j;
```

```
p = q;
```

Si deux pointeurs `p` et `q` pointent vers la même case de mémoire on dit :

- > `p` est un alias de `q`.
- > `p` et `q` sont aliasés.
- > `p` et `q` sont des alias.
- > `p` et `q` sont en alias.



```
int i = 0, j = 1;
```

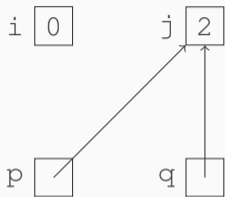
```
int *p = &i, *q = &j;
```

```
p = q;
```

```
*q = 2;    // *p == 2
```

Si deux pointeurs `p` et `q` pointent vers la même case de mémoire on dit :

- > `p` est un alias de `q`.
- > `p` et `q` sont aliasés.
- > `p` et `q` sont des alias.
- > `p` et `q` sont en alias.



```
int i = 0, j = 1;
```

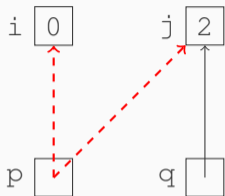
```
int *p = &i, *q = &j;
```

```
p = q;
```

```
*q = 2;
```

Pertinence de l'analyse d'alias / de pointeurs :

- > la correction des compilateurs
- > l'optimisation de code
- > l'analyse de programmes concurrents



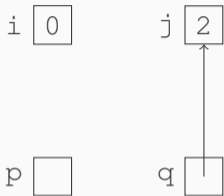
```
int i = 0, j = 1;

int *p = &i, *q = &j;

if random_cond() p = q;

*q = 2;
```

Indécidable : est-ce que p et q sont aliasés ?



```
int i = 0, j = 1;

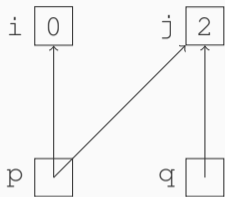
int *p = &i, *q = &j;

if random_cond() p = q;

*q = 2;
```

Indécidable : est-ce que `p` et `q` sont aliasés ?

- > Sous-approximation : graphe de *must-pointeurs*
 ⇒ Résultat : *must-alias* `{{}}`



```

int i = 0, j = 1;

int *p = &i, *q = &j;

if random_cond() p = q;

*q = 2;
  
```

Indécidable : est-ce que p et q sont aliasés ?

- > Sous-approximation : graphe de *must-pointeurs*
 ⇒ Résultat : *must-alias* $\{\{\}\}$
- > Sur-approximation : graphe de *may-pointeurs*
 ⇒ Résultat : *may-alias* $\{\{p, q\}\}$

FRAMA-C : plateforme pour analyser et transformer du code C

- > un noyau : parser, AST, typage, analyse dataflow, etc.
- > des greffons pour des analyses et transformations variées

FRAMA-C : plateforme pour analyser et transformer du code C

- > un noyau : parser, AST, typage, analyse dataflow, etc.
- > des greffons pour des analyses et transformations variées

greffon Eva : analyse statique basé sur l'interprétation abstraite

- > peut effectuer une analyse d'alias mais c'est une analyse « lourde »
- > nécessite de calculer des invariants de boucle, des calculs numériques
- > requière une certaine expertise

FRAMA-C : plateforme pour analyser et transformer du code C

- > un noyau : parser, AST, typage, analyse dataflow, etc.
- > des greffons pour des analyses et transformations variées

greffon EVA : analyse statique basé sur l'interprétation abstraite

- > peut effectuer une analyse d'alias mais c'est une analyse « lourde »
- > nécessite de calculer des invariants de boucle, des calculs numériques
- > requière une certaine expertise

greffon ALIAS : on veut une analyse « légère »

- > « pousse-bouton » : aucune expertise nécessaire
- > rapide, pas de calculs numériques, avec une assez bonne précision
- > API à grain fin : analyse partielle possible

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (**context-sensitive**)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {  
    p = q;  
}  
  
int main () {  
    int *a, *b;  
    int *x, *y;  
    alias (x, a);  
    alias (y, b);  
}
```

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (**context-sensitive**)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {  
    p = q;  
}  
  
int main () {  
    int *a, *b;  
    int *x, *y;  
    alias (x, a);  
    alias (y, b);  
}
```

context-sensitive :

{{x,a}}

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (**context-sensitive**)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {  
    p = q;  
}  
  
int main () {  
    int *a, *b;  
    int *x, *y;  
    alias (x, a);  
    alias (y, b);  
}
```

context-sensitive :

$\{\{x,a\}, \{y,b\}\}$

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (**context-sensitive**)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```

void alias(int *p, int *q) {
    p = q;
}

int main () {
    int *a, *b;
    int *x, *y;
    alias (x, a);
    alias (y, b);
}
  
```

context-sensitive :

$\{\{x,a\}, \{y,b\}\}$

context-insensitive :

$\{\{x,a,y,b\}\}$

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (***flow-sensitive***)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {  
    p = q;  
}
```

```
int main () {  
    int *a, *b; ←  
    int *x, *y;  
    alias (x, a);  
    alias (y, b);  
}
```

flow-sensitive :

}

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (**flow-sensitive**)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {
    p = q;
}
```

```
int main () {
    int *a, *b;
    int *x, *y;
    alias (x, a);
    alias (y, b);
}
```

flow-sensitive :



} }

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (**flow-sensitive**)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {
    p = q;
}
```

```
int main () {
    int *a, *b;
    int *x, *y;
    alias (x, a);
    alias (y, b);
}
```

flow-sensitive :



$\{\{x,a\}\}$ $\{\}$ $\{\}$

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (***flow-sensitive***)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {
    p = q;
}
```

```
int main () {
    int *a, *b;
    int *x, *y;
    alias (x, a);
    alias (y, b);
}
```

flow-sensitive :


 {{x,a}, {y,b}} {{x,a}} {} {}

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (***flow-sensitive***)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {
    p = q;
}
```

```
int main () {
    int *a, *b;
    int *x, *y;
    alias (x, a);
    alias (y, b);
}
```

flow-sensitive :

$\{\{x,a\}, \{y,b\}\}$ $\{\{x,a\}\}$ $\{\}$ $\{\}$

flow-insensitive : $\{\{x,a\}, \{y,b\}\}$

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (***field-sensitive***)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {  
    p = q;  
}  
  
int main () {  
    struct {int *a, *b;} x, y;  
  
    alias (x.a, y.a);  
    alias (x.b, y.b);  
}
```

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (***field-sensitive***)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {
    p = q;
}

int main () {
    struct {int *a, *b;} x, y;

    alias (x.a, y.a);
    alias (x.b, y.b);
}
```

field-sensitive :

$\{\{x.a, y.a\}, \{x.b, y.b\}\}$

field-insensitive :

$\{\{x.a, x.b, y.a, y.b\}\}$

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (***array-insensitive***)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```
void alias(int *p, int *q) {  
    p = q;  
}  
  
int main () {  
    int[2] *x;  
    int[2] *y;  
    alias (x[0], y[0]);  
    alias (x[1], y[1]);  
}
```

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (***array-insensitive***)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs

```

void alias(int *p, int *q) {
    p = q;
}

int main () {
    int[2] *x;
    int[2] *y;
    alias (x[0], y[0]);
    alias (x[1], y[1]);
}
  
```

array-sensitive :

$$\{\{x[0], y[0]\}, \{x[1], y[1]\}\}$$

array-insensitive :

$$\{\{x[0], x[1], y[0], y[1]\}\}$$

- > basé sur l'algorithme de Steensgaard
- > analyse *dataflow*
- > sensibilités :
 - > appels de fonction (*context-sensitive*)
 - > position (*flow-sensitive*)
 - > structures (*field-sensitive*)
- > insensibilités :
 - > tableaux (*array-insensitive*)
 - > pas d'arithmétique de pointeurs
- > traite un sous-ensemble du langage C (adapté au cas d'usage de MERCE)

```
void alias(int *p, int *q) {  
    p = q;  
}  
  
int main () {  
    int[2] *x;  
    int[2] *y;  
    alias (x[0], y[0]);  
    alias (x[1], y[1]);  
}
```


- > plus rapide (mais moins précis) que l'algorithme d'Andersen
- > profite des fonctionnalités offertes par le noyau de FRAMA-C
- > permet d'utiliser des structures efficaces (OCAMLGRAPH, UNION-FIND)

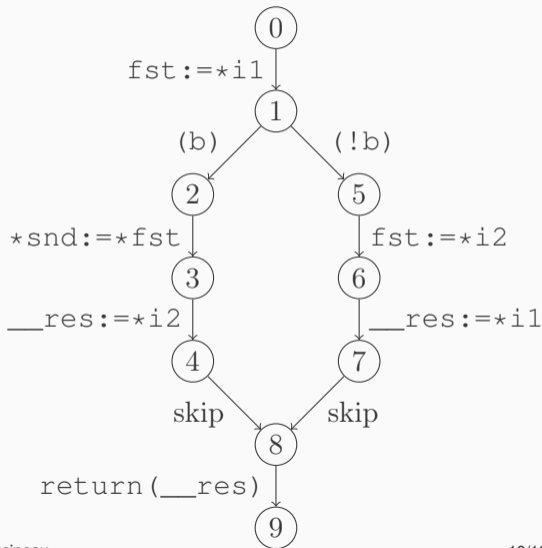
```
int* f(int *fst, int *snd, int **i1, int **i2, int b) {  
    fst = *i1;  
    if (b) {*snd = *fst; return *i2;}  
    else   {fst = *i2; return *i1;}  
}
```

```
void main(void) {  
    int v = 9, t[3] = {0,1};  
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;  
    int **x = &a, **y = &b;  
    struct {int *fst; int *snd;}  
        s = {c, t}, *s1 = &s;  
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);  
}
```

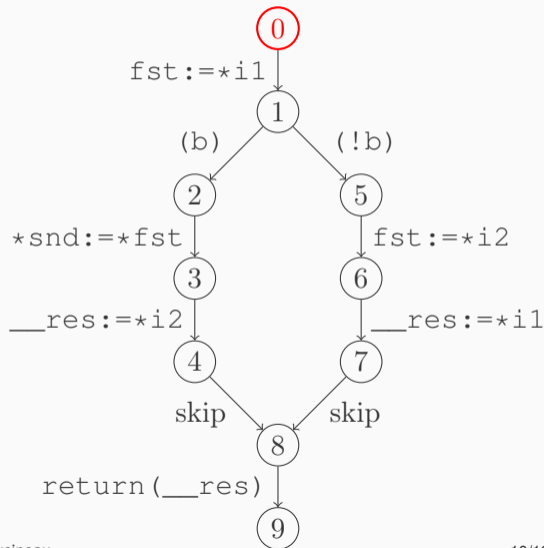
```
int* f(int *fst, int *snd, int **i1, int **i2, int b) {  
    fst = *i1;  
    if (b) {*snd = *fst; return *i2;}  
    else   {fst = *i2; return *i1;}  
}
```

```
int* f(int *fst, int *snd, int **i1, int **i2, int b) {
    int* __res;
    fst = *i1;
    if (b) {*snd = *fst; __res = *i2;}
    else   {fst = *i2; __res = *i1;}
    return __res;
}
```

```
int* f(int *fst, int *snd, ...) {
  int* __res;
  fst = *i1;
  if (b) *snd = *fst; __res = *i2;
  else  fst = *i2; __res = *i1;
  return __res;
}
```



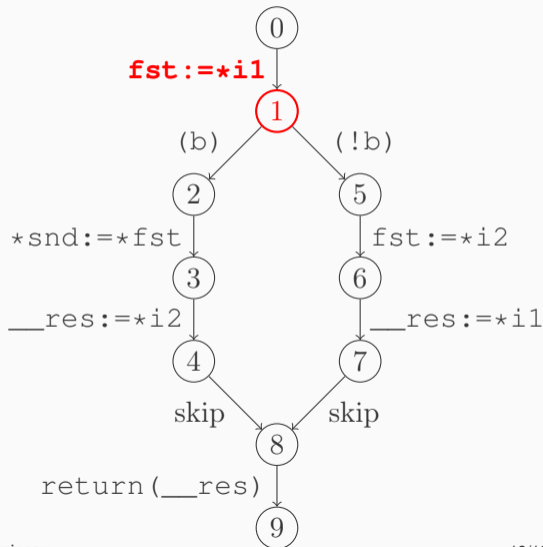
état initial : graphe vide



```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```

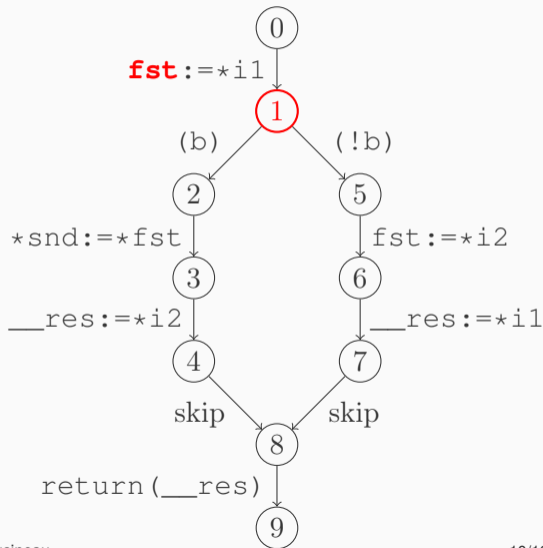
pour une affectation $lv := e$



```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```

{fst}

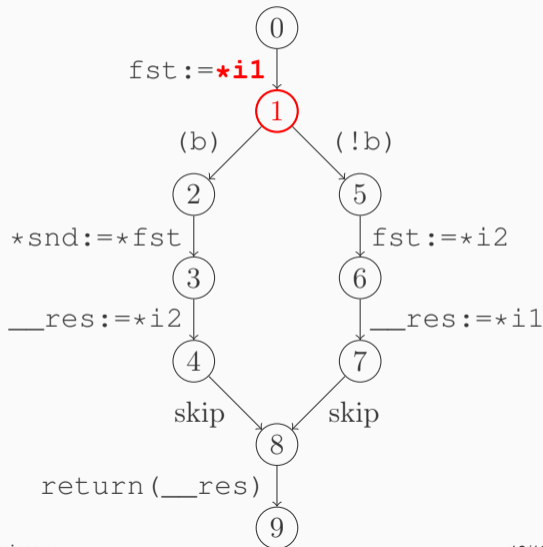



```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let n1, G := find_or_create(lv, G) in
    let n2, G := find_or_create(e, G) in
    let n, G := fusion_rec(n1, n2, G) in
    return G
  else return G
  
```

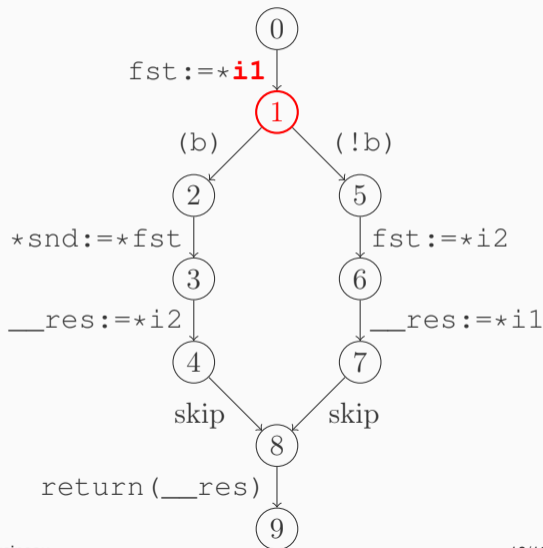
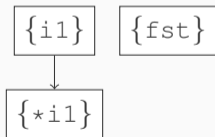
{fst}

{*i1}



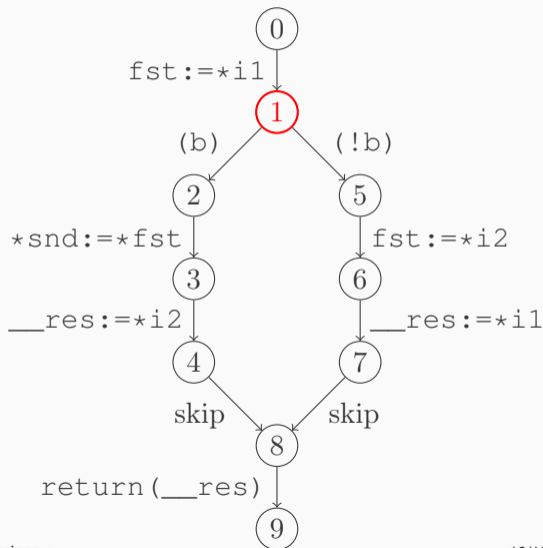
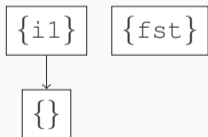
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let n1, G := find_or_create(lv, G) in
    let n2, G := find_or_create(e, G) in
    let n, G := fusion_rec(n1, n2, G) in
    return G
  else return G
  
```



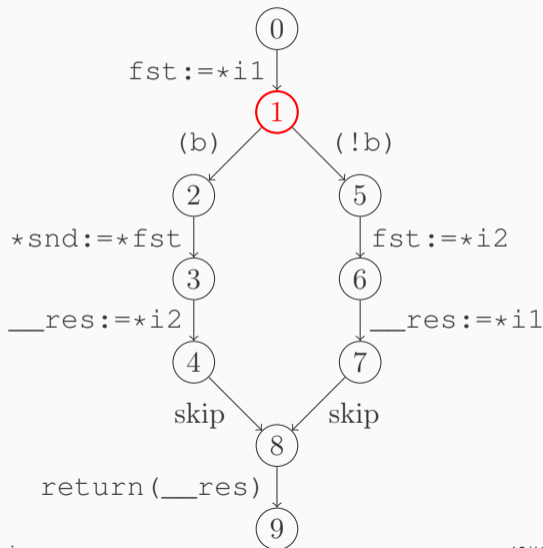
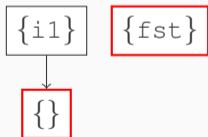
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



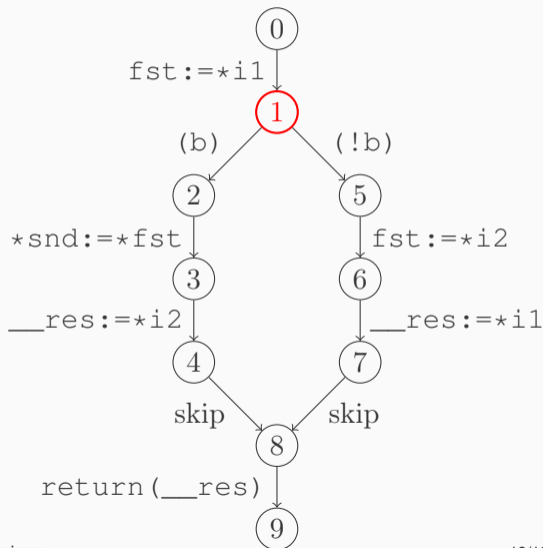
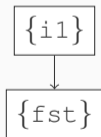
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



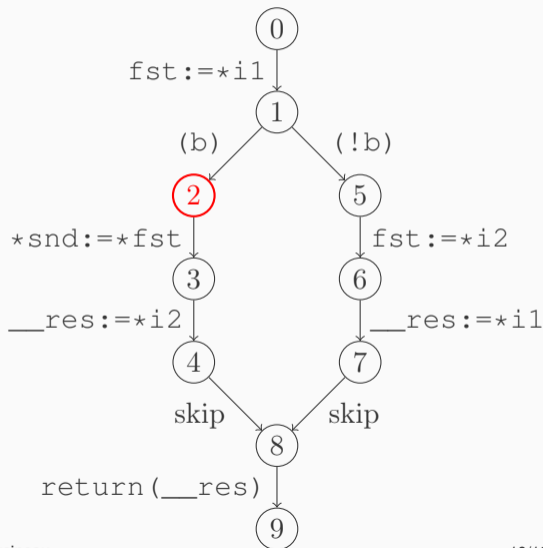
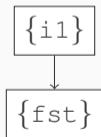
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```

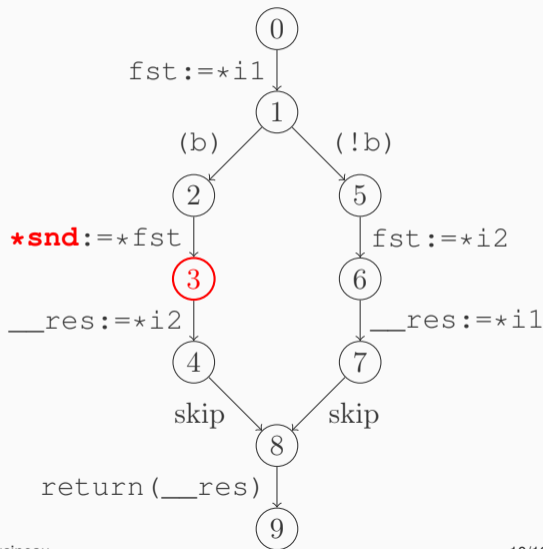


```
function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let n1, G := find_or_create(lv, G) in
    let n2, G := find_or_create(e, G) in
    let n, G := fusion_rec(n1, n2, G) in
    return G
  else return G
```

```
int* f(int *fst, int *snd,
       int **i1, int **i2, int b) {
```

affectation scalaire

⇒ aucun changement au graphe

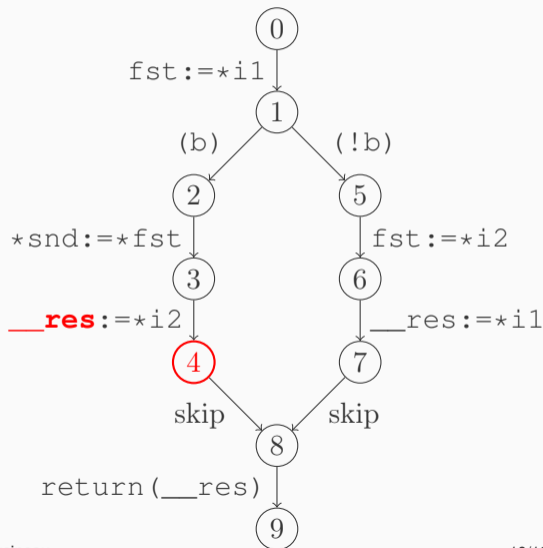


```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let n1, G := find_or_create(lv, G) in
    let n2, G := find_or_create(e, G) in
    let n, G := fusion_rec(n1, n2, G) in
    return G
  else return G
  
```

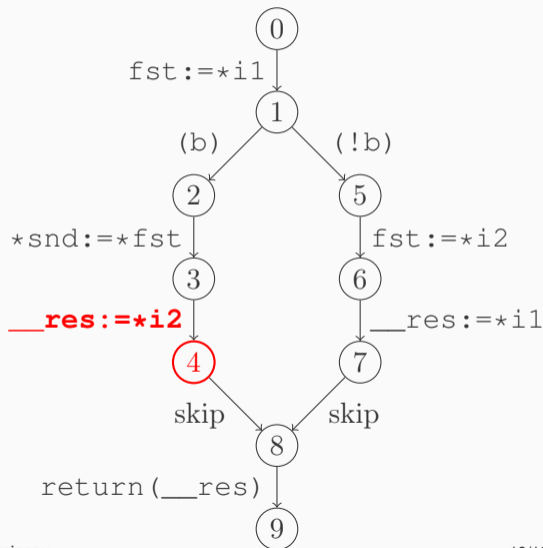
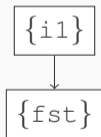
```

int* f(int *fst, int *snd,
        int **i1, int **i2, int b) {
int* __res;
  
```



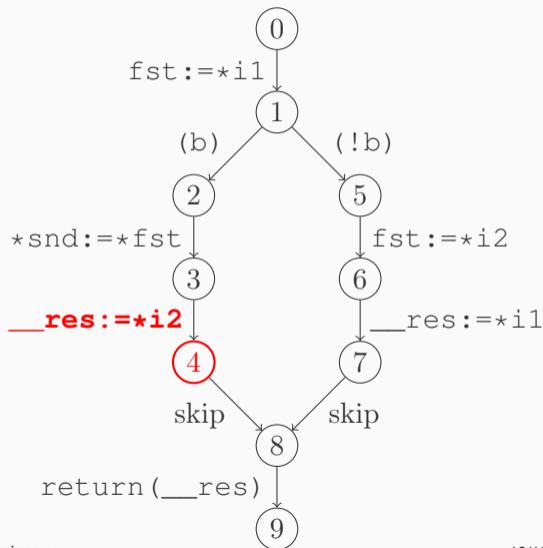
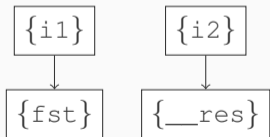

```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



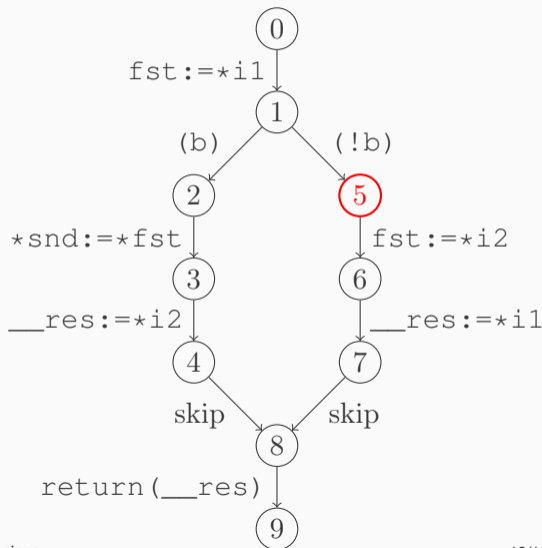
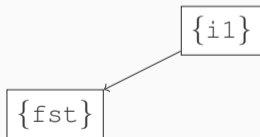
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let n1, G := find_or_create(lv, G) in
    let n2, G := find_or_create(e, G) in
    let n, G := fusion_rec(n1, n2, G) in
    return G
  else return G
  
```



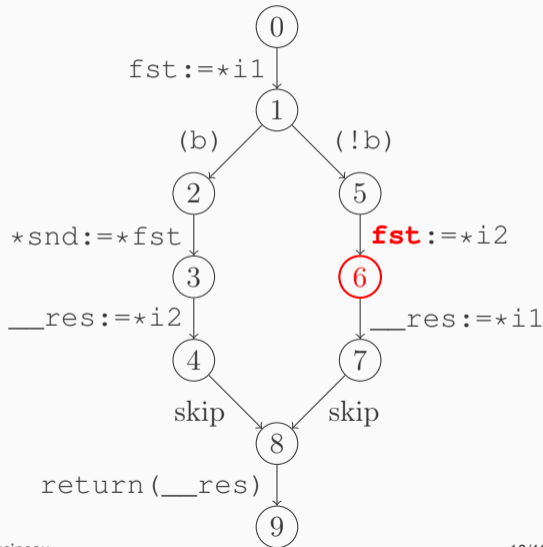
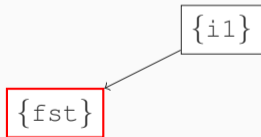
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



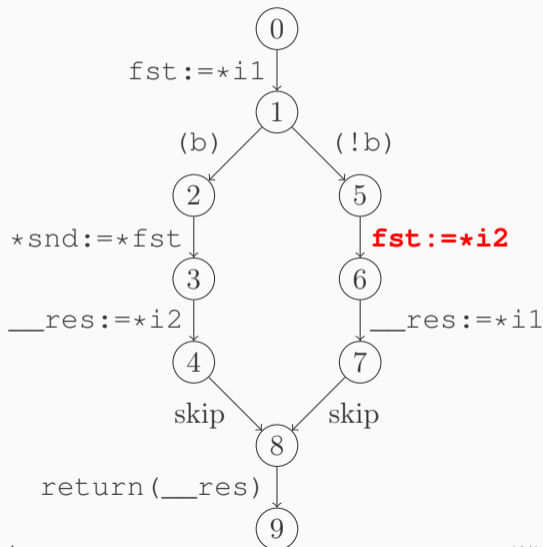
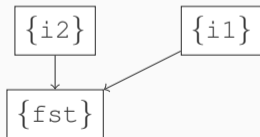
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



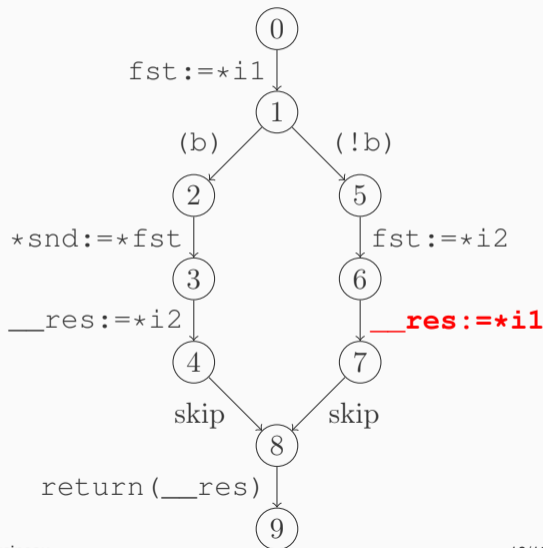
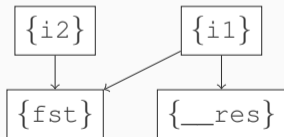
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



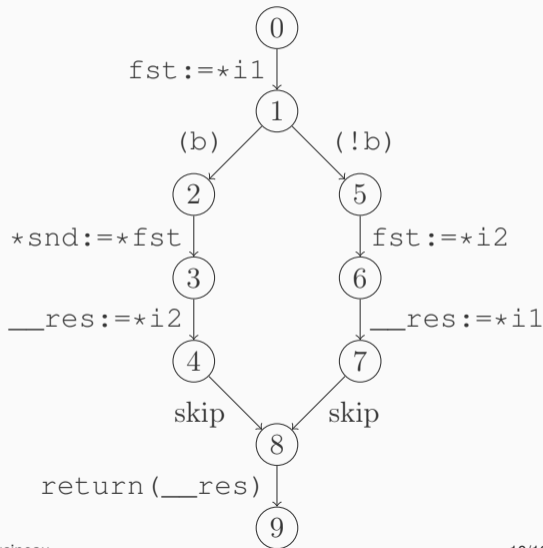
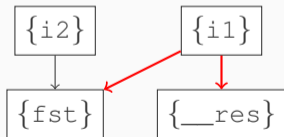
```

function transfert(lv, e, G)
  if ispointer(lv) then
    let  $n_1, G := \text{find\_or\_create}(lv, G)$  in
    let  $n_2, G := \text{find\_or\_create}(e, G)$  in
    let  $n, G := \text{fusion\_rec}(n_1, n_2, G)$  in
    return G
  else return G
  
```



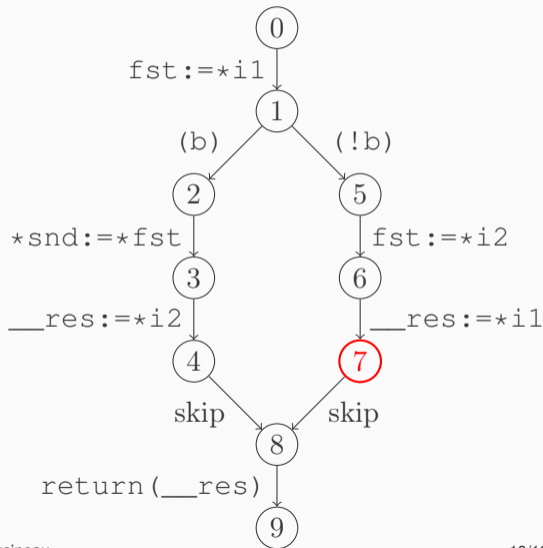
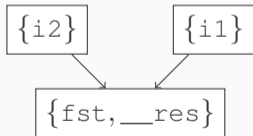
Invariants du graphe de pointeurs :

- > invariant 1 : un seul successeur par nœud



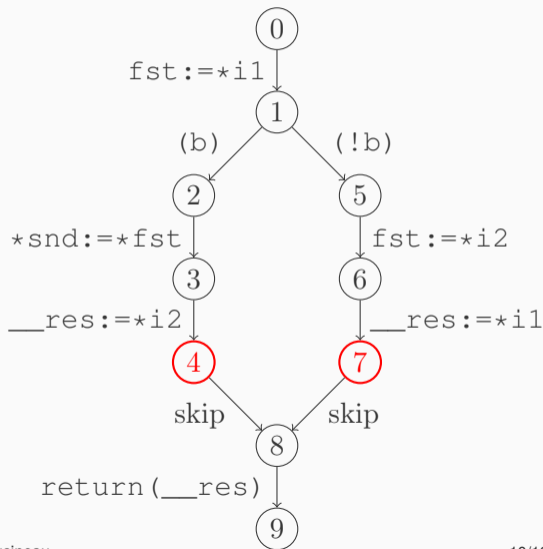
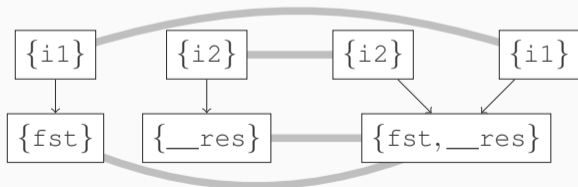
Invariants du graphe de pointeurs :

- > invariant 1 : un seul successeur par nœud



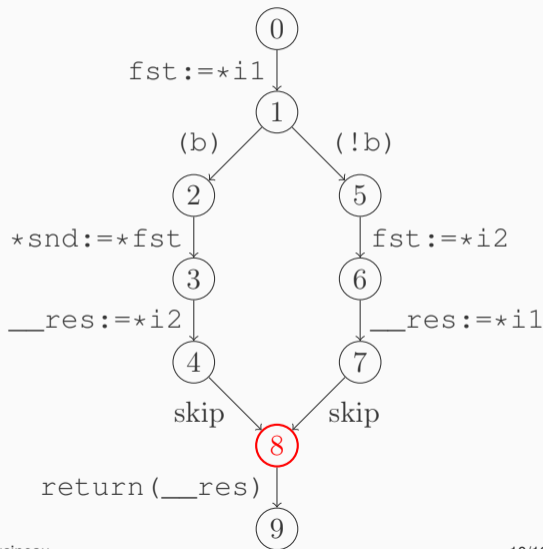
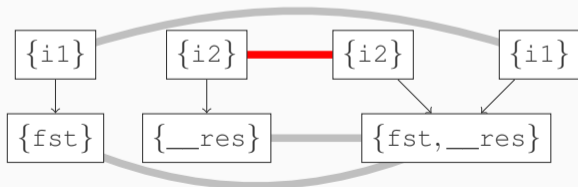
Invariants du graphe de pointeurs :

- > invariant 1 : un seul successeur par nœud



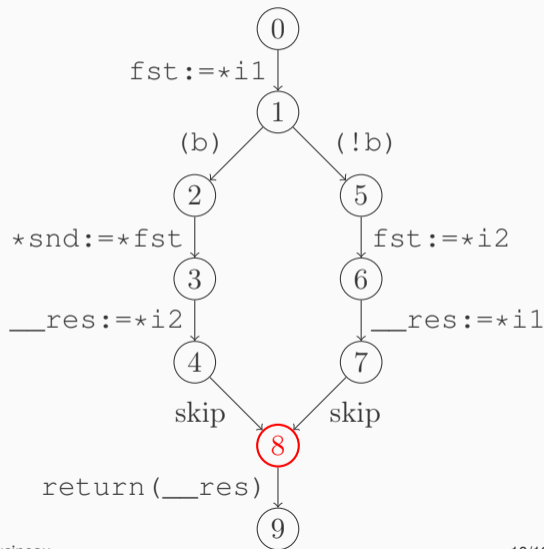
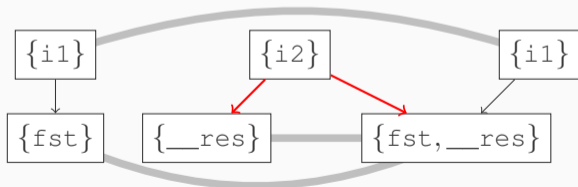
Invariants du graphe de pointeurs :

- > invariant 1 : un seul successeur par nœud
- > invariant 2 : une seule occurrence par variable



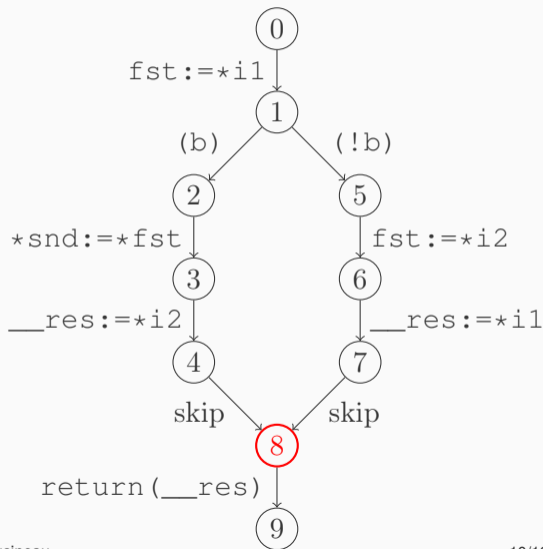
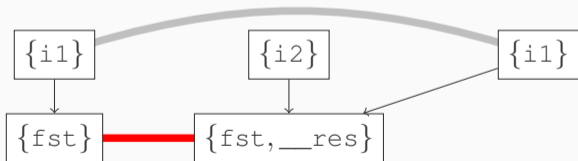
Invariants du graphe de pointeurs :

- > invariant 1 : un seul successeur par nœud
- > invariant 2 : une seule occurrence par variable



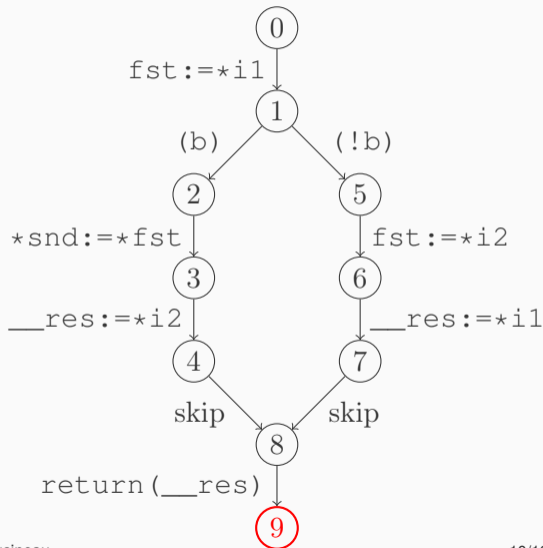
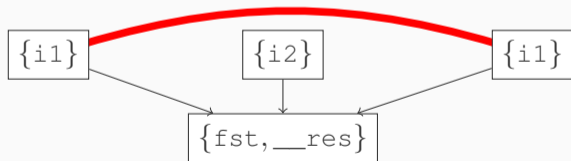
Invariants du graphe de pointeurs :

- > invariant 1 : un seul successeur par nœud
- > invariant 2 : une seule occurrence par variable



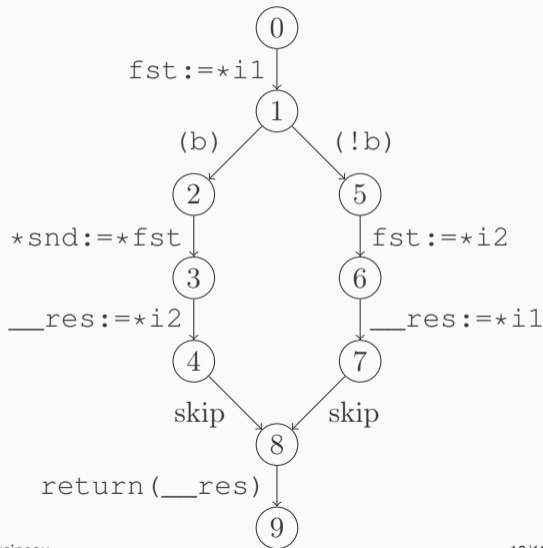
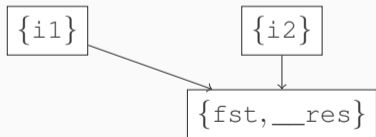
Invariants du graphe de pointeurs :

- > invariant 1 : un seul successeur par nœud
- > invariant 2 : une seule occurrence par variable



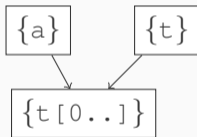
Résumé pour la fonction f :

- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$
- > avec le graphe :

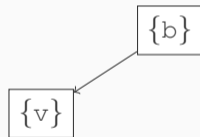
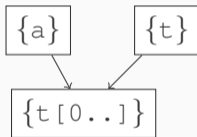


```
void main(void) {  
    int v = 9, t[3] = {0,1};  
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;  
    int **x = &a, **y = &b;  
    struct {int *fst; int *snd;}  
        s = {c, t}, *s1 = &s;  
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);  
}
```

```
void main(void) {  
    int v = 9, t[3] = {0,1};  
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;  
    int **x = &a, **y = &b;  
    struct {int *fst; int *snd;}  
        s = {c, t}, *s1 = &s;  
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);  
}
```

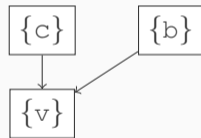
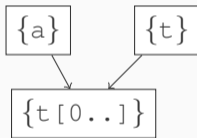



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

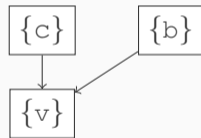
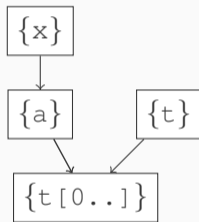


```

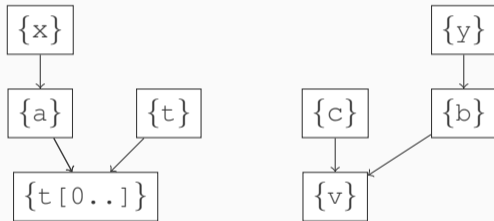
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
    
```



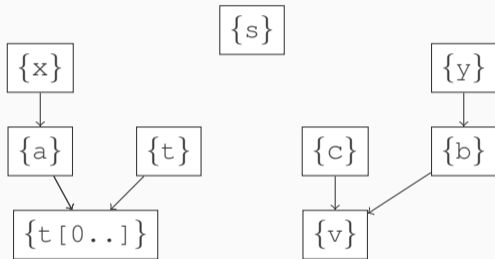
```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```



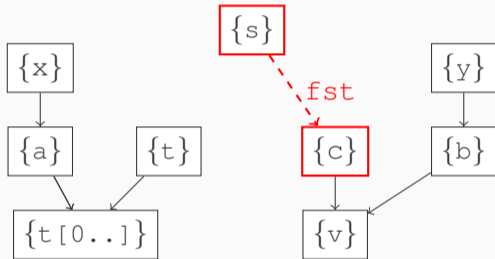
```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

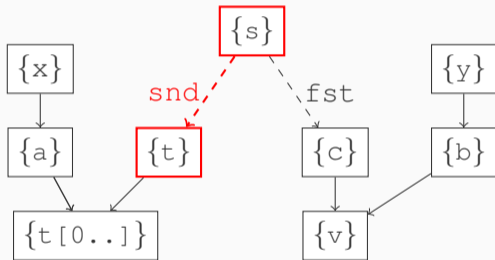


```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```



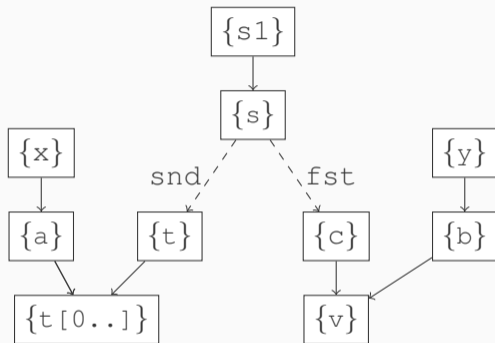
```

void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
    
```



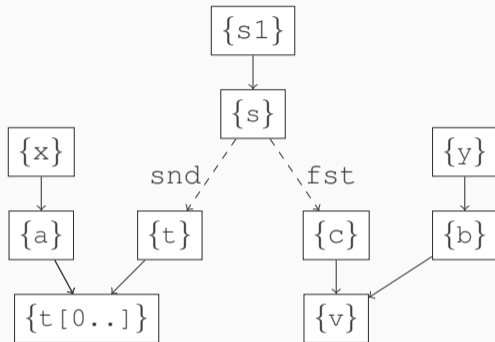
```

void main(void) {
  int v = 9, t[3] = {0,1};
  int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
  int **x = &a, **y = &b;
  struct {int *fst; int *snd;}
    s = {c, t}, *s1 = &s;
  c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
  
```




```

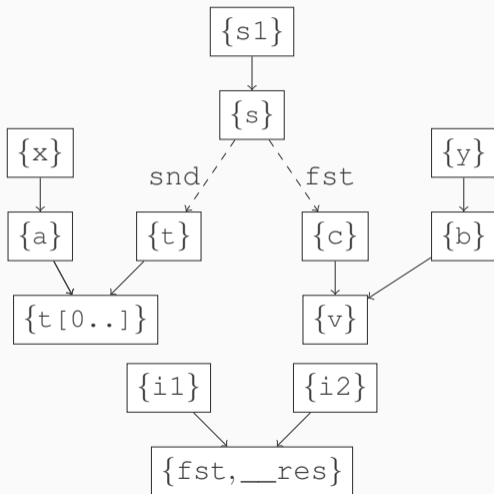
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
    
```



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

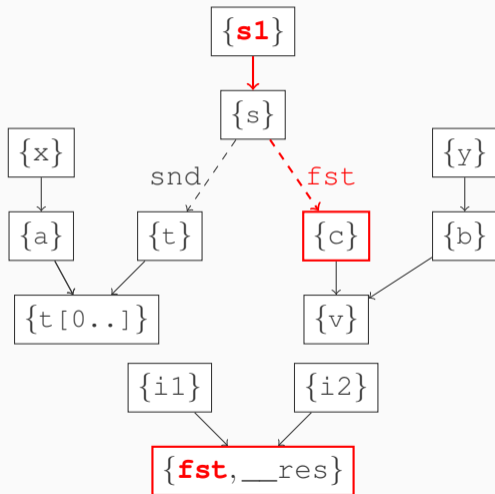
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

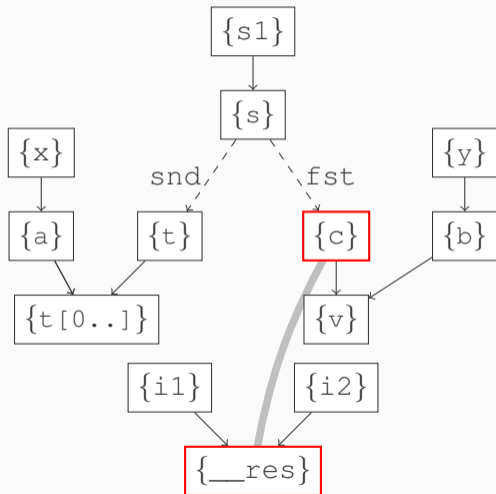
- > paramètres formels : **fst**, snd, i1, i2, b
- > variable de retour : `__res`



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

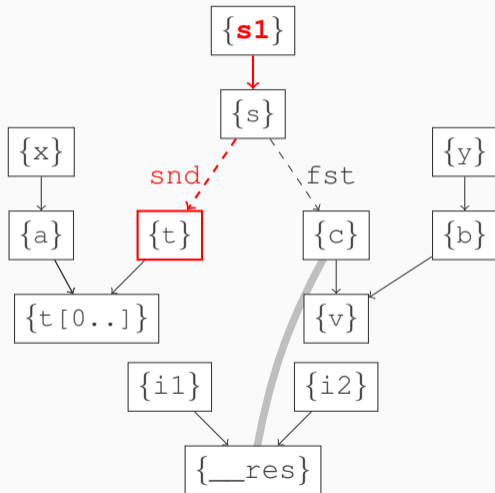
- > paramètres formels : **fst**, snd, i1, i2, b
- > variable de retour : `__res`



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

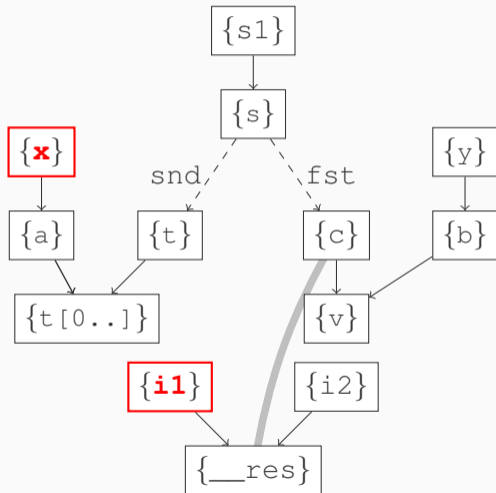
- > paramètres formels : fst , **snd** , $i1$, $i2$, b
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

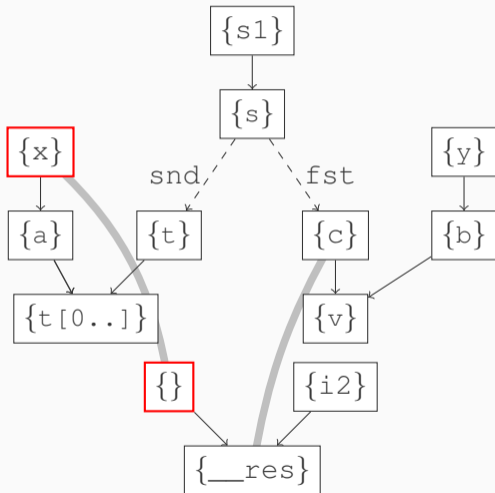
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

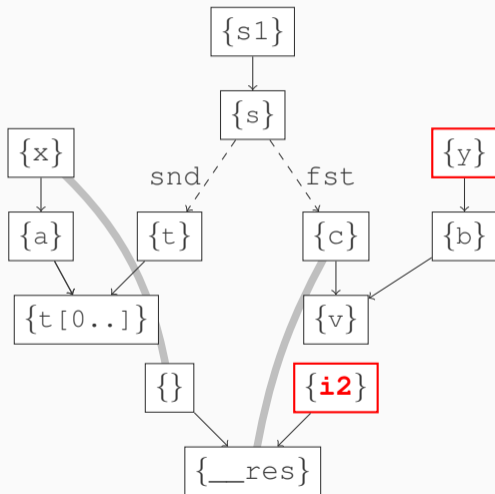
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

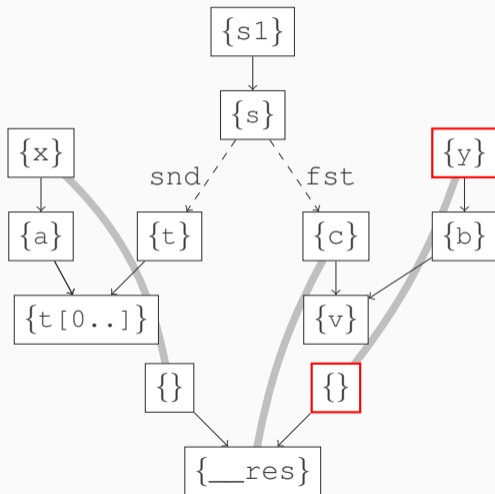
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, \mathbf{i2}, b$
- > variable de retour : $__res$




```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

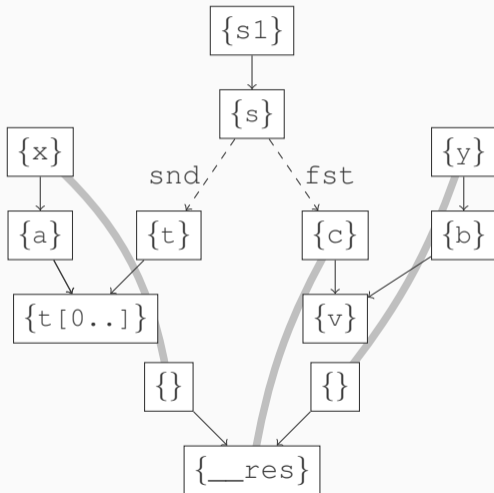
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, \mathbf{i2}, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

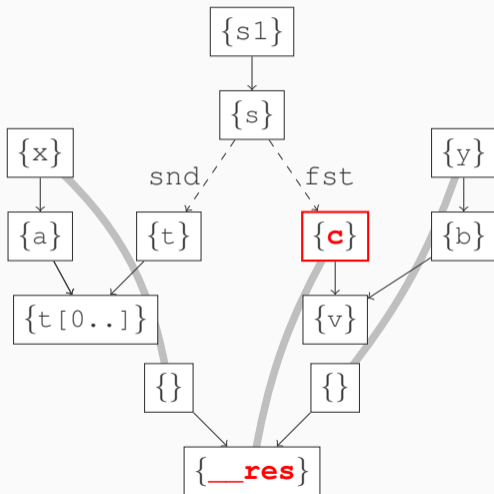
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

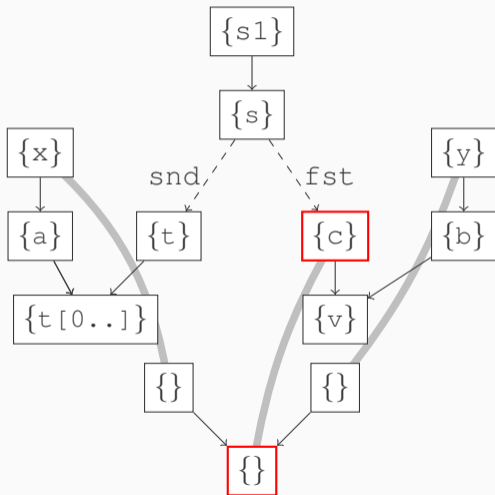
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : **__res**



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

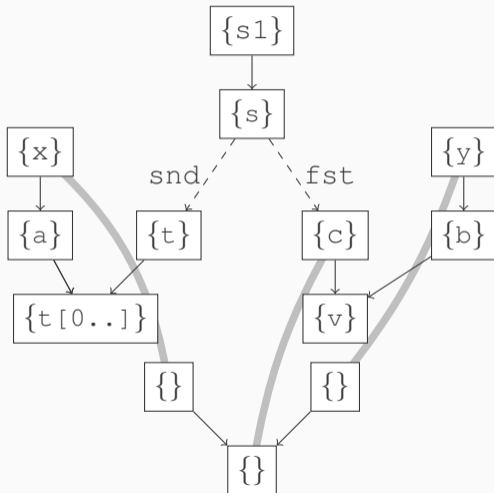
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : **__res**



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

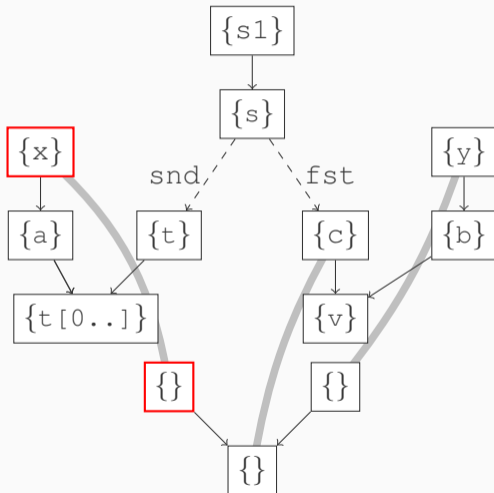
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

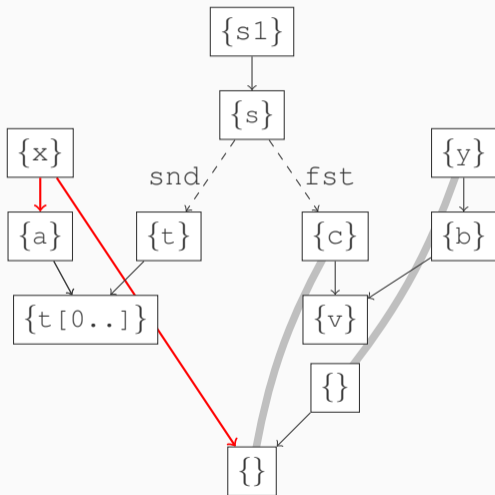
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
  int v = 9, t[3] = {0,1};
  int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
  int **x = &a, **y = &b;
  struct {int *fst; int *snd;}
    s = {c, t}, *s1 = &s;
  c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

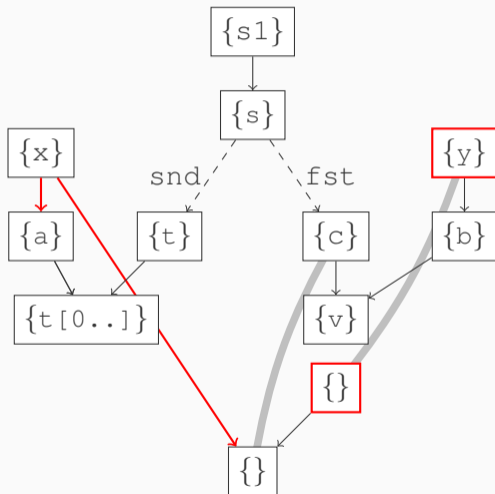
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

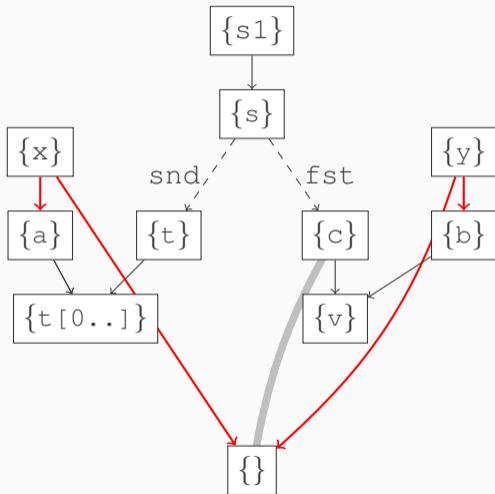
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : `__res`




```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

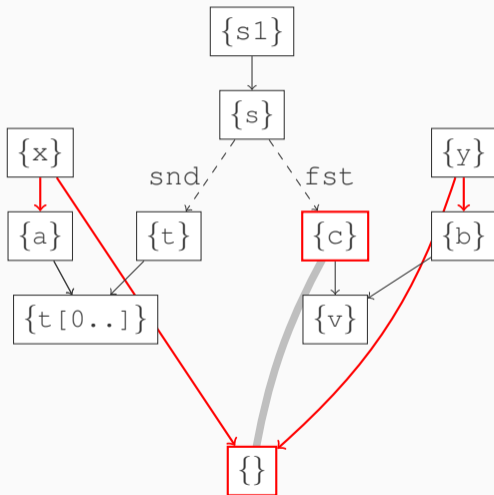
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

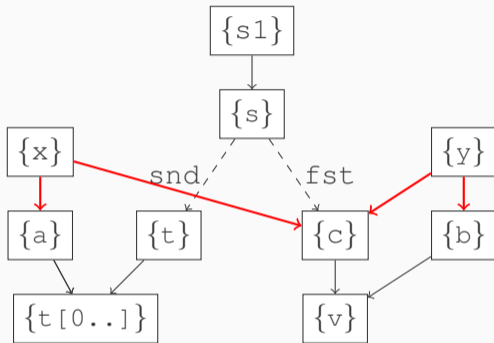
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

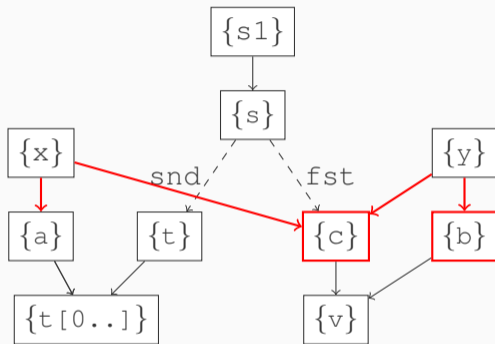
- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$



```
void main(void) {
  int v = 9, t[3] = {0,1};
  int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
  int **x = &a, **y = &b;
  struct {int *fst; int *snd;}
    s = {c, t}, *s1 = &s;
  c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Résumé de f :

- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$

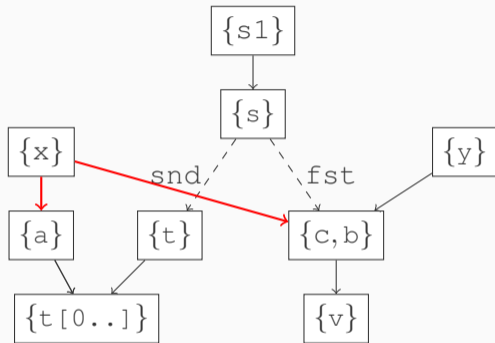


```

void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
    
```

Résumé de f :

- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$

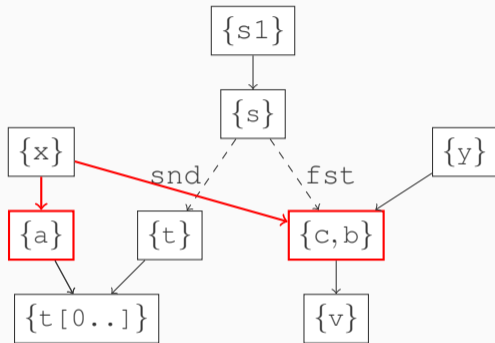


```

void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
    
```

Résumé de f :

- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$

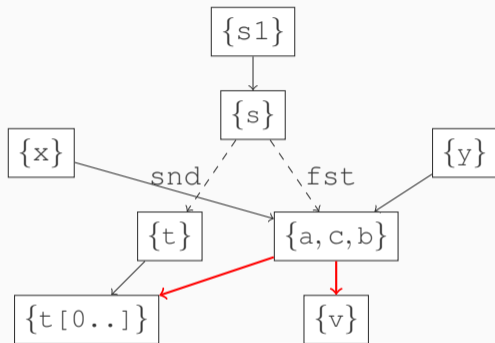


```

void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
    
```

Résumé de f :

- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$

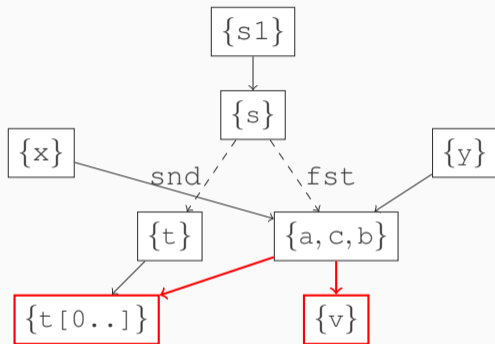


```

void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
    
```

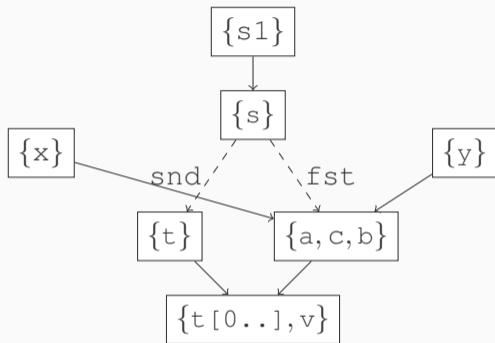
Résumé de f :

- > paramètres formels : $fst, snd, i1, i2, b$
- > variable de retour : $__res$




```
void main(void) {
    int v = 9, t[3] = {0,1};
    int *a = &t[1], *b = &v, *c = &v;
    int **x = &a, **y = &b;
    struct {int *fst; int *snd;}
        s = {c, t}, *s1 = &s;
    c = f(s1->fst, s1->snd, x, y, 0);
}
```

Ensemble des may-alias : $\{\{x, y\}, \{t, a, c, b\}\}$



- > Steensgaard comme analyse dataflow
- > associe aux nœuds du CFG des graphes de pointeurs
- > calcul des graphes de pointeurs :
 - > les affectations génèrent des nœuds et des arêtes
 - > les affectations scalaires sont sans effet
 - > des arêtes spéciales pour les champs de structures
 - > deux invariants qui assure une bonne performance
 - > procède par fusion de classes d'équivalence

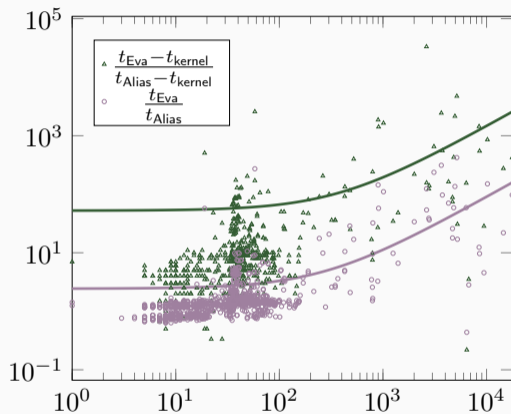
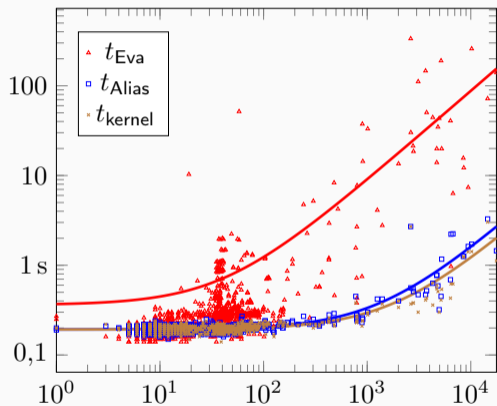
OPEN SOURCE CASE STUDIES ¹

- > collection de 36 projets open-source
- > 270000 lignes de code C

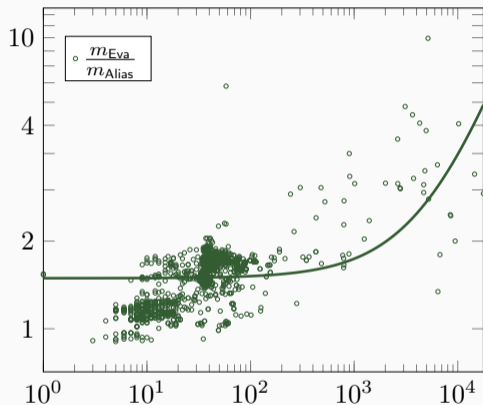
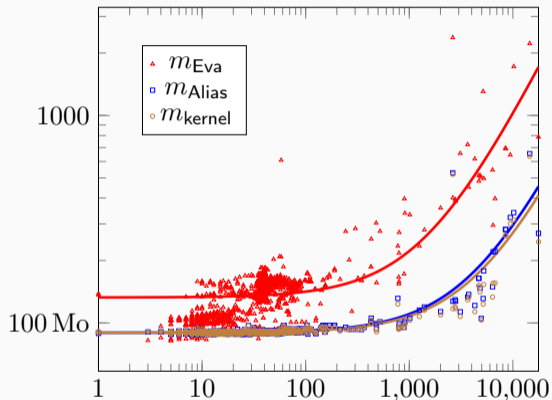
Comparaison avec Eva :

- > temps d'exécution
- > consommation de mémoire
- > exactitude : est-ce que ALIAS trouve trop d'alias ?
- > complétude : est-ce qu'il y en a que ALIAS ne voit pas ?

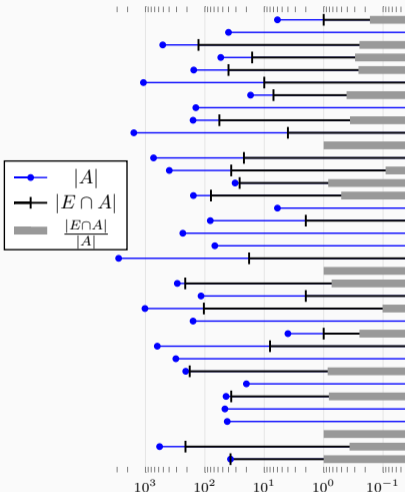
1. <https://git.frama-c.com/pub/open-source-case-studies>



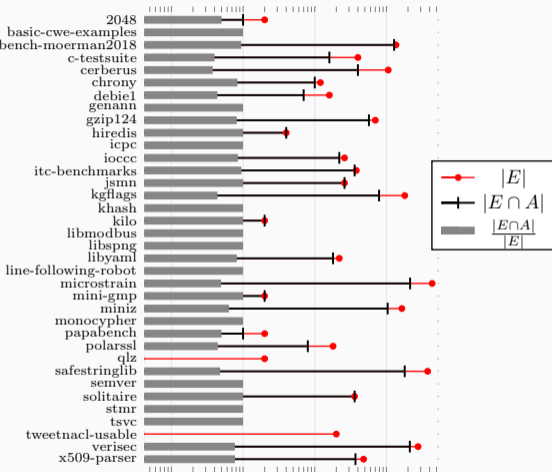
accélération ≈ 256



réduction de l'empreinte de mémoire $\approx 3,6$



exactitude $\approx 0,29$



complétude $\approx 0,77$

- > Génération automatique de programmes concurrents (MERCE)
 - > enjeux : protéger par des verrous des variables accédées par des différentes tâches
 - > ALIAS : identification des variables accédées par une tâche
- > rCFI : Intégrité du flot de contrôle avec attestation à distance
 - > enjeux : vérifier en temps d'exécution qu'un programme correspond au CFG
 - > ALIAS : prendre en compte les pointeurs de fonctions dans le CFG
- > Optimisation pour la vérification à l'exécution avec E-ACSL ²
 - > utiliser ALIAS pour une analyse de flot de données permettant de décider quelles zones mémoire E-ACSL doit monitorer
- > Optimisation pour la vérification déductive avec WP
 - > recherche en cours pour définir de nouveaux modèles mémoires permettant la vérification automatique en présence d'alias

2. C. Sánchez, G. Schneider, W. Ahrendt, E. Bartocci, D. Bianculli, C. Colombo, Y. Falcone, A. Francalanza, S. Krstić, J. M. Lourenço, D. Nickovic, G. J. Pace, J. Rufino, J. Signoles, D. Traytel, and A. Weiss. *A Survey of Challenges for Runtime Verification from Advanced Application Domains (Beyond Software)*. Formal Methods in System Design, August 2019.

- > nouvelle analyse d'alias pour C basé sur Steensgaard
- > greffon pour FRAMA-C
- > rapide et facile à utiliser
- > supporte une partie de C
- > implémentation incomplète, à maturer
- > des applications en vue

- > fonctions (mutuellement) récursives
- > fonctions variadique définies par l'utilisateur
- > fonctions sans implémentation
- > appels indirects (via des pointeurs de fonction)
- > code assembleur
- > instructions `longjmp` and `setjmp`
- > casts hétérogènes
- > types union
- > allocations de mémoire dynamiques (sauf au début du programme)
- > instructions `goto` complexes