

# Une Analyse Formelle en Coq d'un Algorithme Distribué Probabiliste résolvant le Problème du Rendez-Vous

Allyx Fontaine  
Akka Zemhari

JFLA 2013

03/02/2013



# Plan

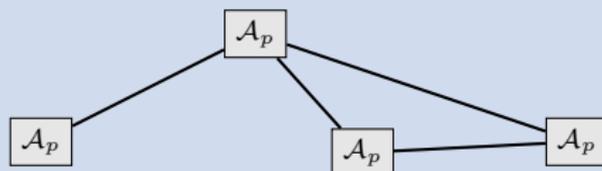
- 1 Contexte
- 2 Résultat principal
- 3 Modélisation en Coq
- 4 Preuves
- 5 Conclusion

- 1 Contexte
- 2 Résultat principal
- 3 Modélisation en Coq
- 4 Preuves
- 5 Conclusion

# Contexte

## Algorithme distribué probabiliste

### Algorithme distribué probabiliste



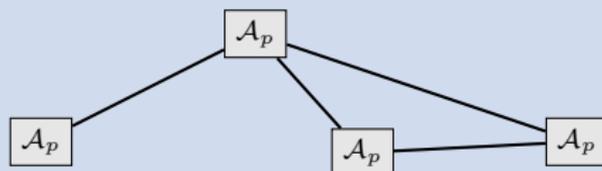
### Hypothèses

- Réseau anonyme
- Pas de connaissance globale
- Communication par passage de messages
- Synchronisation par ronde

# Contexte

## Algorithme distribué probabiliste

### Algorithme distribué probabiliste



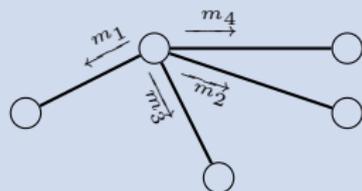
### Hypothèses

- Réseau anonyme
- Pas de connaissance globale
- Communication par passage de messages
- Synchronisation par ronde

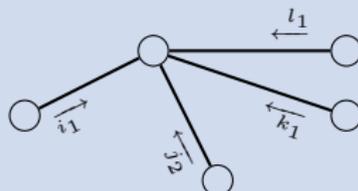
# Contexte

## Algorithme distribué probabiliste

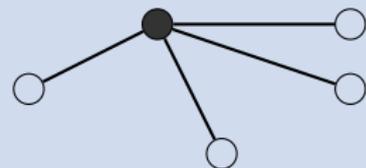
### Une ronde pour un processeur



1. Envoi de messages

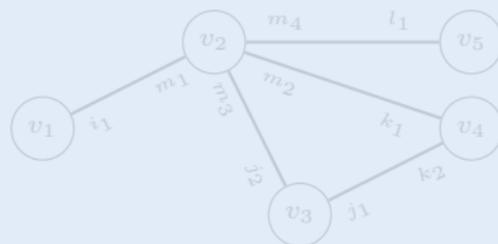


2. Réception de messages



3. Calcul

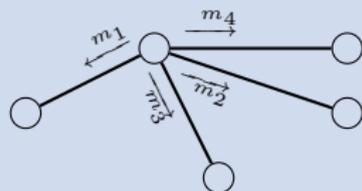
### Représentation non ambiguë d'une ronde



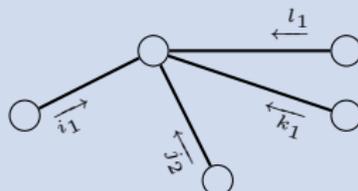
# Contexte

## Algorithme distribué probabiliste

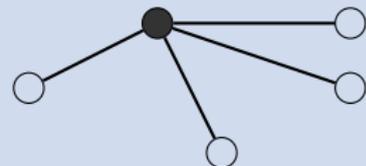
### Une ronde pour un processeur



1. Envoi de messages

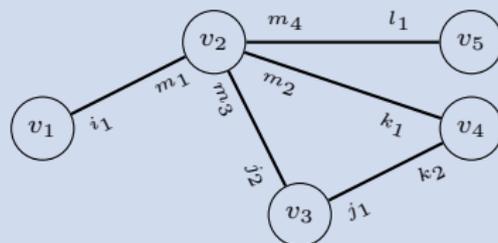


2. Réception de messages



3. Calcul

### Représentation non ambiguë d'une ronde

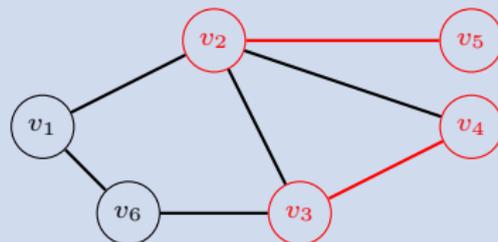


# Contexte

## Définition du problème du rendez-vous

### Définition

Un *rendez-vous* permet de réaliser des communications exclusives entre des paires de sommets voisins.



### Intérêt

- Brique de base pour la mise en œuvre de systèmes de réécriture impliquant des règles sur les arêtes ([MS97])
- Réalisation (après un nombre d'itérations suffisant) d'un couplage maximal du graphe représentant le réseau

# Contexte

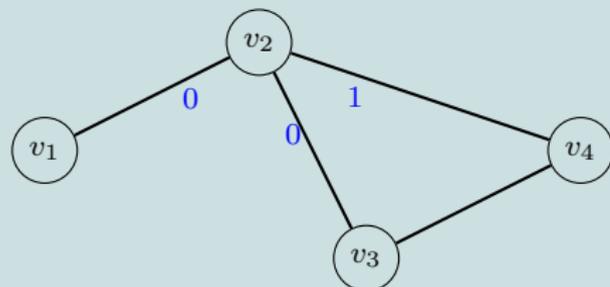
Un algorithme pour le problème du rendez-vous

## Algorithme

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Exemple



$$c(v_1) = v_2$$

$$c(v_2) = v_4$$

$$c(v_3) = v_4$$

$$c(v_4) = v_3$$

# Contexte

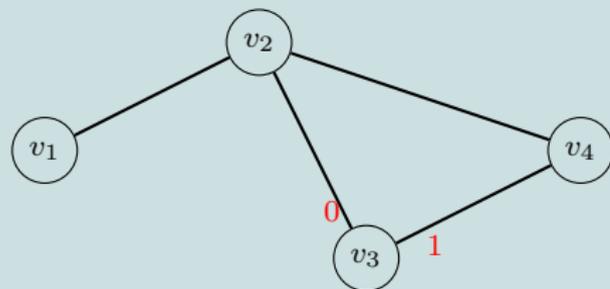
Un algorithme pour le problème du rendez-vous

## Algorithme

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Exemple



$$c(v_1) = v_2$$

$$c(v_2) = v_4$$

$$c(v_3) = v_4$$

$$c(v_4) = v_3$$

# Contexte

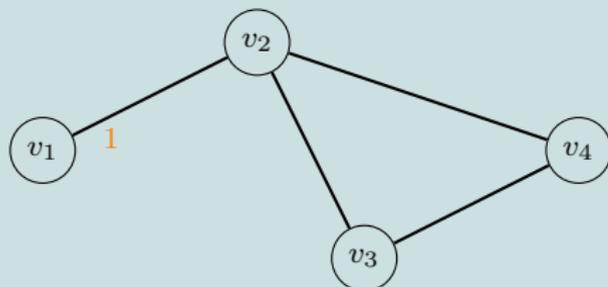
Un algorithme pour le problème du rendez-vous

## Algorithme

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Exemple



$$c(v_1) = v_2$$

$$c(v_2) = v_4$$

$$c(v_3) = v_4$$

$$c(v_4) = v_3$$

# Contexte

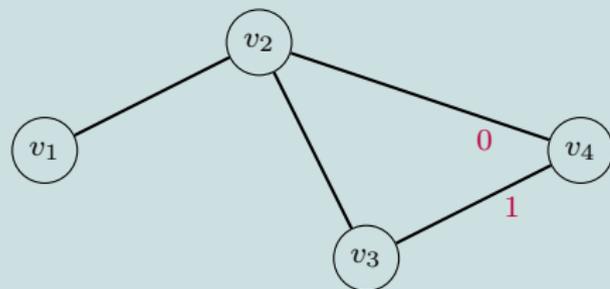
Un algorithme pour le problème du rendez-vous

## Algorithme

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Exemple



$$c(v_1) = v_2$$

$$c(v_2) = v_4$$

$$c(v_3) = v_4$$

$$c(v_4) = v_3$$

# Contexte

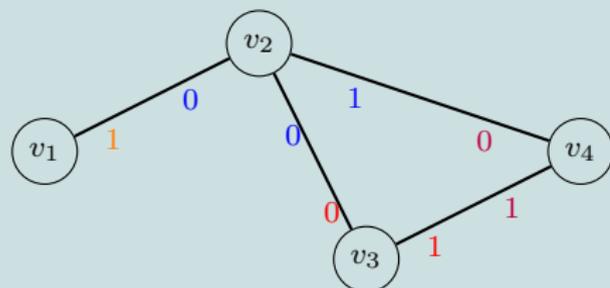
Un algorithme pour le problème du rendez-vous

## Algorithme

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Exemple



$$c(v_1) = v_2$$

$$c(v_2) = v_4$$

$$c(v_3) = v_4$$

$$c(v_4) = v_3$$

Pas d'algorithme distribué déterministe pour le problème du rendez-vous.

## Plus généralement

Sous certaines hypothèses, il n'existe pas de solution déterministe de certains problèmes classiques de l'algorithmique distribuée.

Les solutions probabilistes sont alors nécessaires à la résolution de ces problèmes.

Pas d'algorithme distribué déterministe pour le problème du rendez-vous.

## Plus généralement

Sous certaines hypothèses, il n'existe pas de solution déterministe de certains problèmes classiques de l'algorithmique distribuée.

Les solutions probabilistes sont alors nécessaires à la résolution de ces problèmes.

Certaines solutions probabilistes sont plus efficaces que les déterministes.

Pas d'algorithme distribué déterministe pour le problème du rendez-vous.

## Plus généralement

Sous certaines hypothèses, il n'existe pas de solution déterministe de certains problèmes classiques de l'algorithmique distribuée.

Les solutions probabilistes sont alors nécessaires à la résolution de ces problèmes.

Certaines solutions probabilistes sont plus efficaces que les déterministes.

Deux champs de recherche :

- Analyser des algorithmes distribués probabilistes
  - Etude de la complexité (en temps, en espace, en nombre de messages, etc)
  - Propriétés
- Prouver la correction

## Algorithmes distribués

- Modèle : Calculs locaux [MS97]
- Bibliothèque Coq : Loco [CF10]

## Algorithmes probabilistes

- Approche impérative : générateur de nombre aléatoire [Hur02]
- Approche fonctionnelle : distribution de probabilité [APM09]

## Algorithmes distribués probabilistes

- Analyse de certains algorithmes distribués probabilistes ([Tel94],[Lav95],[MR95],[Zem09])

# Plan

- 1 Contexte
- 2 Résultat principal**
- 3 Modélisation en Coq
- 4 Preuves
- 5 Conclusion

# Résultat principal

L'algorithme *papier* du rendez-vous

## Algorithme *papier*

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Définitions

- $\mathcal{HS}(e)$  : évènement “il y a un rendez-vous sur l'arête  $e$ ”.
- $\mathcal{H}(e)$  : fonction caractéristique de  $\mathcal{HS}(e)$

## Résultat principal

$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-1/2} \approx 0,39$$

*En moyenne, pour avoir un rendez-vous, il faut 3 rondes.*

# Résultat principal

L'algorithme *papier* du rendez-vous

## Algorithme *papier*

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Définitions

- $\mathcal{HS}(e)$  : évènement “il y a un rendez-vous sur l'arête  $e$ ”.
- $\mathcal{H}(e)$  : fonction caractéristique de  $\mathcal{HS}(e)$

## Résultat principal

$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-1/2} \approx 0,39$$

*En moyenne, pour avoir un rendez-vous, il faut 3 rondes.*

# Résultat principal

L'algorithme *papier* du rendez-vous

## Algorithme *papier*

Chaque sommet  $v$  :

- choisit uniformément au hasard l'un de ses voisins, le  $i$ ème ;
- envoie 0 à tous ses voisins sauf au  $i$ ème à qui il envoie 1 ;

## Définitions

- $\mathcal{HS}(e)$  : évènement “il y a un rendez-vous sur l'arête  $e$ ”.
- $\mathcal{H}(e)$  : fonction caractéristique de  $\mathcal{HS}(e)$

## Résultat principal

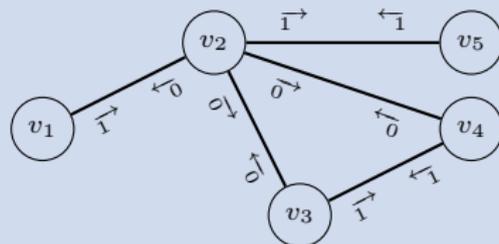
$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-1/2} \approx 0,39$$

*En moyenne, pour avoir un rendez-vous, il faut 3 rondes.*

# Résultat principal

Modèle abstrait

## Exemple d'une ronde



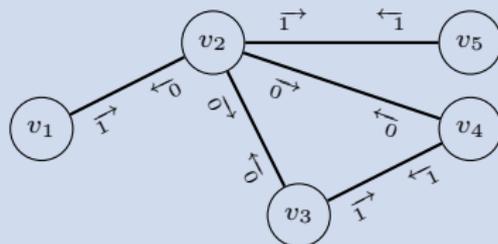
Définition : Zone d'influence d'un sommet  $v$

La *zone d'influence* d'un sommet  $v$  est l'ensemble des ports dont il peut modifier les étiquettes.

# Résultat principal

Modèle abstrait

## Exemple d'une ronde



## Définition : Zone d'influence d'un sommet $v$

La *zone d'influence* d'un sommet  $v$  est l'ensemble des ports dont il peut modifier les étiquettes.

# Plan

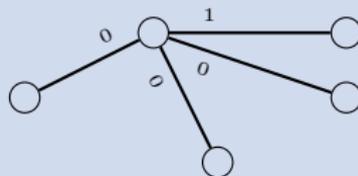
- 1 Contexte
- 2 Résultat principal
- 3 Modélisation en Coq**
- 4 Preuves
- 5 Conclusion

# Modélisation en Coq

L'algorithme en  $\mathcal{Rml}$  [APM09] du rendez-vous

## Algorithme

```
(* Fhs_local : V → State → State *)  
  let Fhs_local v σ =  
    let k = random (d v)-1 in  
    write_ports v k σ
```



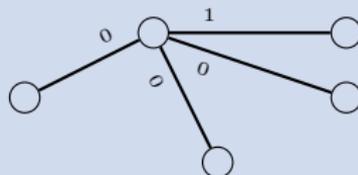
# Modélisation en Coq

L'algorithme en *Rml* [APM09] du rendez-vous

## Algorithme

```
(* Fhs_local : V → State → State *)
  let Fhs_local v σ =
    let k = random (d v)-1 in
    write_ports v k σ

(* Fround : list V → State → State *)
  let rec Fround sV σ =
    if (null sV) then σ
    else let r = Fround (tail sV) σ in
         Fhs_local (head sV) r
```



# Modélisation en Coq

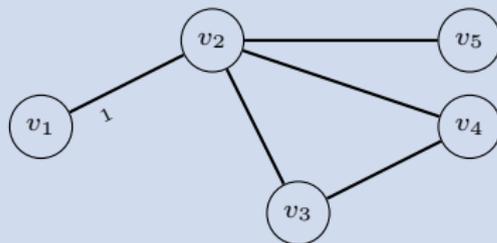
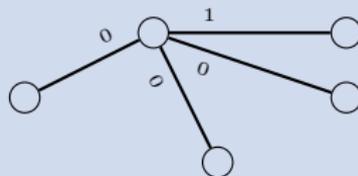
L'algorithme en *Rml* [APM09] du rendez-vous

## Algorithme

```
(* Fhs_local : V → State → State *)
  let Fhs_local v σ =
    let k = random (d v)-1 in
    write_ports v k σ

(* Fround : list V → State → State *)
  let rec Fround sV σ =
    if (null sV) then σ
    else let r = Fround (tail sV) σ in
         Fhs_local (head sV) r

(* Fhs : graph → State → State *)
  let Fhs (V,E) σ =
    Fround (enum V) σ
```



# Modélisation en Coq

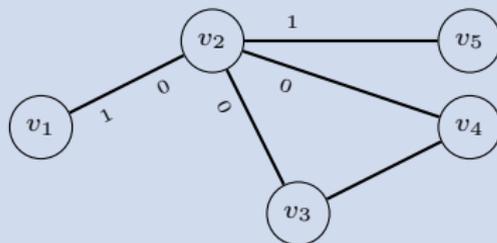
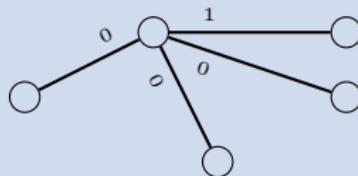
L'algorithme en  $\mathcal{Rml}$  [APM09] du rendez-vous

## Algorithme

```
(* Fhs_local : V → State → State *)
  let Fhs_local v σ =
    let k = random (d v)-1 in
    write_ports v k σ

(* Fround : list V → State → State *)
  let rec Fround sV σ =
    if (null sV) then σ
    else let r = Fround (tail sV) σ in
         Fhs_local (head sV) r

(* Fhs : graph → State → State *)
  let Fhs (V,E) σ =
    Fround (enum V) σ
```



# Modélisation en Coq

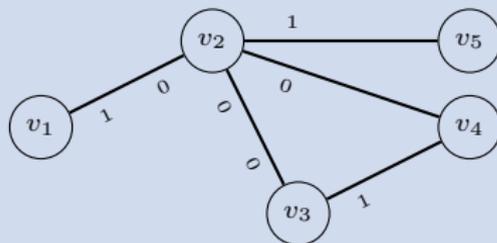
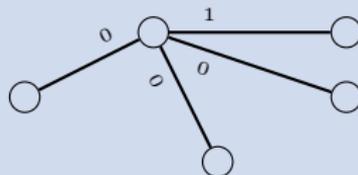
L'algorithme en  $\mathcal{Rml}$  [APM09] du rendez-vous

## Algorithme

```
(* Fhs_local : V → State → State *)
  let Fhs_local v σ =
    let k = random (d v)-1 in
    write_ports v k σ

(* Fround : list V → State → State *)
  let rec Fround sV σ =
    if (null sV) then σ
    else let r = Fround (tail sV) σ in
         Fhs_local (head sV) r

(* Fhs : graph → State → State *)
  let Fhs (V,E) σ =
    Fround (enum V) σ
```



# Modélisation en Coq

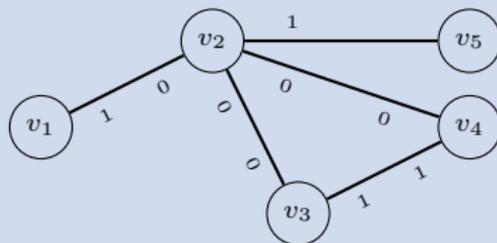
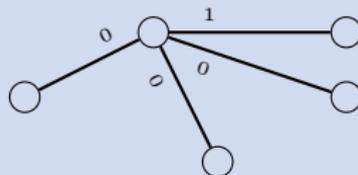
L'algorithme en  $\mathcal{Rml}$  [APM09] du rendez-vous

## Algorithme

```
(* Fhs_local : V → State → State *)
  let Fhs_local v σ =
    let k = random (d v)-1 in
    write_ports v k σ

(* Fround : list V → State → State *)
  let rec Fround sV σ =
    if (null sV) then σ
    else let r = Fround (tail sV) σ in
         Fhs_local (head sV) r

(* Fhs : graph → State → State *)
  let Fhs (V,E) σ =
    Fround (enum V) σ
```



# Modélisation en Coq

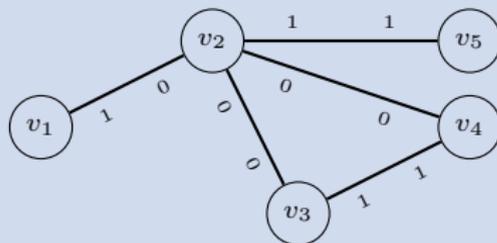
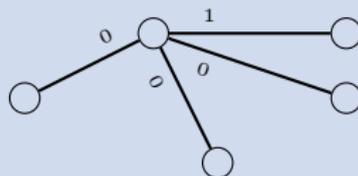
L'algorithme en  $\mathcal{Rml}$  [APM09] du rendez-vous

## Algorithme

```
(* Fhs_local : V → State → State *)
  let Fhs_local v σ =
    let k = random (d v)-1 in
    write_ports v k σ

(* Fround : list V → State → State *)
  let rec Fround sV σ =
    if (null sV) then σ
    else let r = Fround (tail sV) σ in
         Fhs_local (head sV) r

(* Fhs : graph → State → State *)
  let Fhs (V,E) σ =
    Fround (enum V) σ
```



### Aspect distribué

- Lemme (*labelling.update\_Pcomm*)

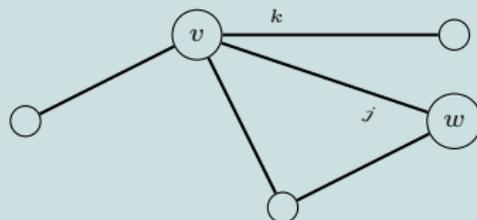
Si  $v \neq w$  alors

$$(\text{write\_ports } v \ k \ (\text{write\_ports } w \ j \ \sigma)) = (\text{write\_ports } w \ j \ (\text{write\_ports } v \ k \ \sigma))$$

- Lemme (*FGlobalCommut3*)

Soit  $lv$  une liste de sommets de  $G$ . Soit  $lv'$  une permutation de  $lv$ , nous avons :

$$\text{Fround } lv \ \sigma = \text{Fround } lv' \ \sigma$$



### Aspect probabiliste [APM09]

- Définition (*Probabilité*)

Soit  $Q$  une propriété.

$[e]\mathbb{1}_Q$  : probabilité pour le résultat de l'expression  $e$  de satisfaire  $Q$ .

- Exemple :

$$[\text{random } n] = \text{fun } (f:\text{nat} \rightarrow [0,1]) \Rightarrow \sum_{i=0}^n \frac{1}{1+n} (f \ i)$$

[random 5]

$$[\text{random } 5] \ f = \sum_{i=0}^5 \frac{1}{6} (f \ i)$$

$$\mathbb{1}_{.=2\vee.=4} \left\{ \begin{array}{l} 0 \mapsto 0 \\ 1 \mapsto 0 \\ 2 \mapsto 1 \\ 3 \mapsto 0 \\ 4 \mapsto 1 \\ 5 \mapsto 0 \end{array} \right.$$

$$[\text{random } 5] \ \mathbb{1}_{.=2\vee.=4}$$

$$= \sum_{i=0}^5 \frac{1}{6} (\mathbb{1}_{i=2\vee i=4} \ )$$

$$= \frac{1}{6} * 0 + \frac{1}{6} * 0 + \frac{1}{6} * 1 + \frac{1}{6} * 0 + \frac{1}{6} * 1 + \frac{1}{6} * 0$$

$$= \frac{1}{3}$$

### Aspect probabiliste [APM09]

- Définition (*Probabilité*)

Soit  $Q$  une propriété.

$[e]\mathbb{1}_Q$  : probabilité pour le résultat de l'expression  $e$  de satisfaire  $Q$ .

- Exemple :

$$[\text{random } n] = \text{fun } (f:\text{nat} \rightarrow [0,1]) \Rightarrow \sum_{i=0}^n \frac{1}{1+n} (f \ i)$$

### [random 5]

$$[\text{random } 5] \ f = \sum_{i=0}^5 \frac{1}{6} (f \ i)$$

$$\mathbb{1}_{.=2\vee.=4} \left\{ \begin{array}{l} 0 \mapsto 0 \\ 1 \mapsto 0 \\ 2 \mapsto 1 \\ 3 \mapsto 0 \\ 4 \mapsto 1 \\ 5 \mapsto 0 \end{array} \right.$$

$$[\text{random } 5] \ \mathbb{1}_{.=2\vee.=4}$$

$$= \sum_{i=0}^5 \frac{1}{6} (\mathbb{1}_{i=2\vee i=4} \ )$$

$$= \frac{1}{6} * 0 + \frac{1}{6} * 0 + \frac{1}{6} * 1 + \frac{1}{6} * 0 + \frac{1}{6} * 1 + \frac{1}{6} * 0$$

$$= \frac{1}{3}$$

# Plan

- 1 Contexte
- 2 Résultat principal
- 3 Modélisation en Coq
- 4 Preuves**
- 5 Conclusion

### Théorème

$\forall G \sigma \{v, w\}, [\text{Fround } sV \sigma] \mathbb{1}_{P(v,w)} = 1/d(v).$   
où  $P(v, w)$  est la propriété “ $v$  choisit  $w$ ”

### Lemme *handshake.Fhs\_total*

$\forall \sigma s, [\text{Fround } s \sigma] \mathbb{1} = 1$

### Idée de la preuve

Etape de récurrence sur  $s$ .

- Hypothèse : propriété vraie pour  $s'$
- On veut montrer que c'est vrai pour  $(v :: s')$  :
  - $\forall \sigma s' v, [\text{Fround } v :: s' \sigma] \mathbb{1} = 1$
  - $\forall \sigma s' v, [\text{let } x = (\text{Fhs\_local } v \sigma) \text{ in } (\text{Fround } s' x)] \mathbb{1} = 1$
  - $\forall \sigma s' v, [\text{Fhs\_local } v \sigma] (\text{fun } x \Rightarrow [\text{Fround } s' x] \mathbb{1}) = 1$
  - $\forall \sigma v, [\text{Fhs\_local } v \sigma] \mathbb{1} = 1$

# Preuves

## Un premier résultat

### Théorème

$\forall G \sigma \{v, w\}, [\text{Fround } sV \sigma] \mathbb{1}_{P(v,w)} = 1/d(v).$   
où  $P(v, w)$  est la propriété “ $v$  choisit  $w$ ”

### Lemme *handshake.Fhs\_total*

$\forall \sigma s, [\text{Fround } s \sigma] \mathbb{1} = 1$

### Idée de la preuve

Etape de récurrence sur  $s$ .

- Hypothèse : propriété vraie pour  $s'$
- On veut montrer que c'est vrai pour  $(v :: s')$  :
  - $\forall \sigma s' v, [\text{Fround } v :: s' \sigma] \mathbb{1} = 1$
  - $\forall \sigma s' v, [\text{let } x = (\text{Fhs\_local } v \sigma) \text{ in } (\text{Fround } s' x)] \mathbb{1} = 1$
  - $\forall \sigma s' v, [\text{Fhs\_local } v \sigma] (\text{fun } x \Rightarrow [\text{Fround } s' x] \mathbb{1}) = 1$
  - $\forall \sigma v, [\text{Fhs\_local } v \sigma] \mathbb{1} = 1$

# Preuves

## Un premier résultat

### Théorème

$\forall G \sigma \{v, w\}, [\text{Fround } sV \sigma] \mathbb{1}_{P(v,w)} = 1/d(v).$   
où  $P(v, w)$  est la propriété “ $v$  choisit  $w$ ”

### Lemme *handshake.Fhs\_total*

$\forall \sigma s, [\text{Fround } s \sigma] \mathbb{1} = 1$

### Idée de la preuve

Etape de récurrence sur  $s$ .

- Hypothèse : propriété vraie pour  $s'$
- On veut montrer que c'est vrai pour  $(v :: s')$  :
  - $\forall \sigma s' v, [\text{Fround } v :: s' \sigma] \mathbb{1} = 1$
  - $\forall \sigma s' v, [\text{let } x = (\text{Fhs\_local } v \sigma) \text{ in } (\text{Fround } s' x)] \mathbb{1} = 1$
  - $\forall \sigma s' v, [\text{Fhs\_local } v \sigma] (\text{fun } x \Rightarrow [\text{Fround } s' x] \mathbb{1}) = 1$
  - $\forall \sigma v, [\text{Fhs\_local } v \sigma] \mathbb{1} = 1$

### Théorème

$\forall G \sigma \{v, w\}, [\text{Fround } sV \sigma] \mathbb{1}_{P(v,w)} = 1/d(v).$   
où  $P(v, w)$  est la propriété “ $v$  choisit  $w$ ”

### Idée de la preuve

$\forall G \sigma \{v, w\}, [\text{Fround } (v :: (sV \setminus v)) \sigma] \mathbb{1}_{P(v,w)} = 1/d(v)$

### Théorème

$\forall G \sigma \{v, w\}, [\text{Fround } sV \sigma] \mathbb{1}_{P(v,w)} = 1/d(v).$   
où  $P(v, w)$  est la propriété “ $v$  choisit  $w$ ”

### Idée de la preuve

$\forall G \sigma \{v, w\}, [\text{Fround } (v :: (sV \setminus v)) \sigma] \mathbb{1}_{P(v,w)} = 1/d(v)$

# Preuves

## Preuve du résultat principal

### Théorème

$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}}$$

Lemme *my\_alea.Mcond\_prodConjBound*

$$\forall i \in 1..m, \forall e \in E, \quad \mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \mathbb{P}(\mathcal{H}(e) | \prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})$$

### Idée de la preuve

- $\forall i \in 1..m, \mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}) \neq 0$
-

# Preuves

## Preuve du résultat principal

### Théorème

$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}}$$

### Lemme *my\_alea.Mcond\_prodConjBound*

$$\forall i \in 1..m, \forall e \in E, \quad \mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \mathbb{P}(\mathcal{H}(e) | \prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})$$

### Idée de la preuve

- $\forall i \in 1..m, \mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}) \neq 0$
-

### Théorème

$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}}$$

### Lemme *my\_alea.Mcond\_prodConjBound*

$$\forall i \in 1..m, \forall e \in E, \quad \mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \mathbb{P}(\mathcal{H}(e) | \prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})$$

### Idée de la preuve

- $\forall i \in 1..m, \mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}) \neq 0$
- Partition des arêtes :  
 $S = \{e_{i+1}, \dots, e_m\}$   
 $A$  : arêtes adjacentes à  $e$   
 $B$  : celles qui ne le sont pas

$$\begin{aligned} \mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) &\leq \frac{\mathbb{P}(\mathcal{H}(e) * A * B)}{\mathbb{P}(A * B)} \\ &= \frac{\mathbb{P}(\mathcal{H}(e) * \mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})}{\mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})} \end{aligned}$$

### Lemme *my\_alea.proba\_not\_null*

Soit  $A$  un algorithme probabiliste et  $E$  un évènement.

S'il existe un témoin  $t$  t.q.

$$[A]\mathbb{1}_{.=t} > 0 \text{ et } (E t) > 0$$

*exécution possible*      *évènement vérifié*

$$\text{alors } [A]\mathbb{1}_{(E .)} > 0$$

*A réalise E*

# Preuves

## Preuve du résultat principal

### Théorème

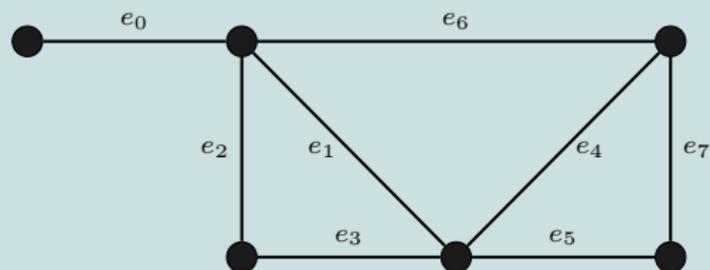
$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}})$$

### Lemme *handshake.hs1*

$$\forall i, \mathbb{P}\left(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}\right) \neq 0$$

### Idée de la preuve

Témoin : Arbre dont la racine est une extrémité de  $e_0$





# Preuves

## Preuve du résultat principal

### Théorème

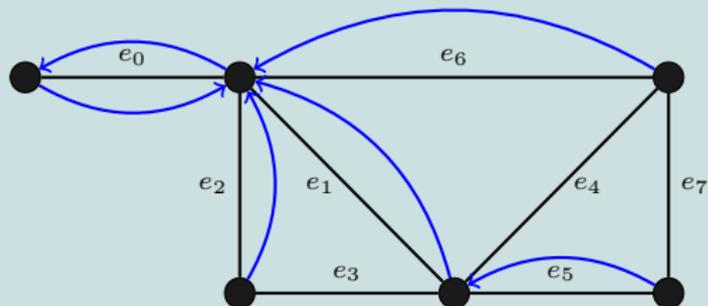
$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}})$$

### Lemme *handshake.hs1*

$$\forall i, \mathbb{P}\left(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}\right) \neq 0$$

### Idée de la preuve

Témoin : Arbre dont la racine est une extrémité de  $e_0$



### Théorème

$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}}$$

### Lemme *my\_alea.Mcond\_prodConjBound*

$$\forall i \in 1..m, \forall e \in E, \quad \mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \mathbb{P}(\mathcal{H}(e) | \prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})$$

### Idée de la preuve

- $\forall i \in 1..m, \mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}) \neq 0$
- Partition des arêtes :  
 $S = \{e_{i+1}, \dots, e_m\}$

# Preuves

## Preuve du résultat principal

### Théorème

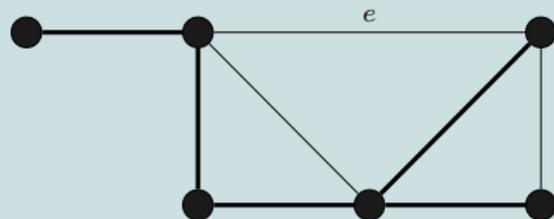
$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}}$$

### Lemme *my\_alea.Mcond\_prodConjBound*

$$\forall i \in 1..m, \forall e \in E, \quad \mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \mathbb{P}(\mathcal{H}(e) | \prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})$$

### Idée de la preuve

- $\forall i \in 1..m, \mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}) \neq 0$
- Partition des arêtes :  
 $S = \{e_{i+1}, \dots, e_m\}$



# Preuves

## Preuve du résultat principal

### Théorème

$$\mathbb{P}(\exists e \in E, \mathcal{H}(e)) \geq 1 - e^{-\frac{1}{2}}$$

### Lemme *my\_alea.Mcond\_prodConjBound*

$$\forall i \in 1..m, \forall e \in E, \quad \mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \mathbb{P}(\mathcal{H}(e) | \prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)})$$

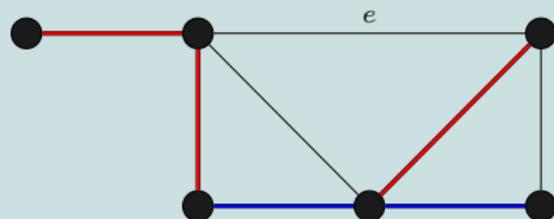
### Idée de la preuve

- $\forall i \in 1..m, \mathbb{P}(\prod_{j=i+1}^m \overline{\mathcal{H}(e_j)}) \neq 0$
- Partition des arêtes :
  - $S = \{e_{i+1}, \dots, e_m\}$
  - $A$  : arêtes adjacentes à  $e$
  - $B$  : celles qui ne le sont pas

$$1 \leq \mathbb{P}(B) \setminus \mathbb{P}(A * B)$$

$$\mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \frac{\mathbb{P}(\mathcal{H}(e) * B)}{\mathbb{P}(A * B)}$$

$$\mathbb{P}(\mathcal{H}(e)) \leq \frac{\mathbb{P}(\mathcal{H}(e) * A * B)}{\mathbb{P}(A * B)}$$



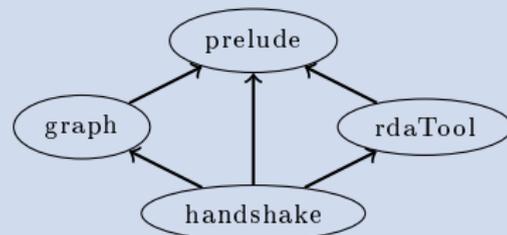
# Plan

- 1 Contexte
- 2 Résultat principal
- 3 Modélisation en Coq
- 4 Preuves
- 5 Conclusion**

# Conclusion

## Structure

```
(* Fround : list V → State → State *)  
let rec Fround sV σ =  
  if (null sV) then σ  
  else let r = Fround (tail sV) σ in  
    Fhs_local (head sV) r
```



## Expérience

- Au départ : Preuve mathématique
  - Modélisation
- Alea : Manipulation de l'intervalle  $[0, 1]$ 
  - Pas de dépassement de capacité
  - Peu de simplification automatique
  - Ajout de nouveaux lemmes

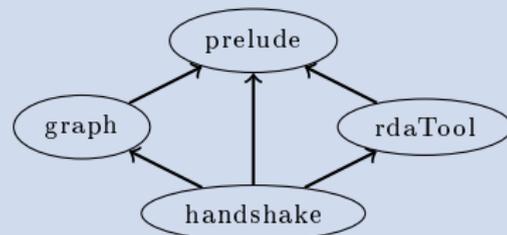
## Perspectives

- Tactiques
- Couplage maximal
  - Itération de l'algorithme pour le rendez-vous
  - Exécution infinie possible
- Impossibilité probabiliste

# Conclusion

## Structure

```
(* Fround : list V → State → State *)
let rec Fround sV σ =
  if (null sV) then σ
  else let r = Fround (tail sV) σ in
       Fhs_local (head sV) r
```



## Expérience

- Au départ : Preuve mathématique
  - Modélisation
- Alea : Manipulation de l'intervalle  $[0, 1]$ 
  - Pas de dépassement de capacité
  - Peu de simplification automatique
  - Ajout de nouveaux lemmes

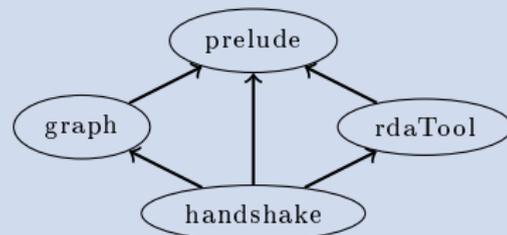
## Perspectives

- Tactiques
- Couplage maximal
  - Itération de l'algorithme pour le rendez-vous
  - Exécution infinie possible
- Impossibilité probabiliste

# Conclusion

## Structure

```
(* Fround : list V → State → State *)
let rec Fround sV σ =
  if (null sV) then σ
  else let r = Fround (tail sV) σ in
       Fhs_local (head sV) r
```



## Expérience

- Au départ : Preuve mathématique
  - Modélisation
- Alea : Manipulation de l'intervalle  $[0, 1]$ 
  - Pas de dépassement de capacité
  - Peu de simplification automatique
  - Ajout de nouveaux lemmes

## Perspectives

- Tactiques
- Couplage maximal
  - Itération de l'algorithme pour le rendez-vous
  - Exécution infinie possible
- Impossibilité probabiliste

# Bibliography I



Philippe Audebaud and Christine Paulin-Mohring.

**Proofs of randomized algorithms in coq.**

*Sci. Comput. Program.*, 74(8) :568–589, 2009.



Pierre Castéran and Vincent Filou.

**Tâches, types et tactiques pour les systèmes de calculs locaux.**

In *Journées Francophones des Langages Applicatifs*, 2010.



Joe Hurd.

*Formal Verification of Probabilistic Algorithms.*

PhD thesis, University of Cambridge, 2002.



Christian Lavault.

*Evaluation des algorithmes distribués – Analyse, complexité, méthodes.*

Hermès, 1995.



Rajeev Motwani and Prabhakar Raghavan.

*Randomized algorithms.*

Cambridge University Press, New York, NY, USA, 1995.



Yves Métivier and Eric Sopena.

**Graph relabelling systems : A general overview.**

*Computers and Artificial Intelligence*, 16(2), 1997.



Gerard Tel.

*Introduction to distributed algorithms.*

Cambridge University Press, New York, NY, USA, 1994.



Akka Zemmari.

**Présentation et analyse de quelques algorithmes distribués probabilistes.**

Habilitation à Diriger les Recherches de l'Université Bordeaux 1 (spécialité : informatique), 2009.